Государственный комитет Российской Федерации по высшему образованию

Самарский государственный аэрокосмический университет имени академика С.П.Королева

В.В.Васильев Л.В.Морозов В.Г.Шахов

РАСЧЕТ АЭРОДИНАМИЧЕСКИХ ХАРАКТЕРИСТИК ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Учебное пособие

Расчет аэродинамических характеристик летательных аппаратов: Учеб.пособие / Васильев В.В., Морозов Л.В., Шахов В.Г. Самар.гос.аэрокосм.ун-т. Самара, 1993. 79 с. 15BN 5-230-16875-7

Даны порядок выполнения и требования к оформлению курсовой работы, приведены формулы, таблицы и графики, позволяющие рассчитывать аэродинамические характеристики летательных аппаратов.

Пособие предназначено для студентов и преподавателей учебных заведений. Учебное пособие подготовлено на кафедре аэрогидродинамики Самарского государственного зэрокосмического университета. Ил.45

Печатается по решению редакционно-издательского совета Самарского государственного аэрокосмического университета имени академика С.П.Королева

Рецензенты: канд. техн. наук В.Н.К равцов, канд. техн. наук Н.Г.Л учков

ISBN 5-230-16875-7

© Самарский государственна аэрокосмический университет, 1993

# СОДЕРЖАНИЕ

	ВВЕД	THIE		4
I.	OBIUHO.	E TPEBOI	ВАНИН К ОФОРЫЛЕНИЮ КУРСОВСЙ РАБОТЫ	1
	I.I.	Структ	ура курсовой работы	r
	I.2.	Правила	а офорыления курсовой работы	
٤.	<b>₫</b> OP#I	MPOBAH M	Е РАСЧЕТНОЙ СХЕЛЫ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА	I
3.	A2P0)	HNMAHN	ECKNE XAPAKTEPNCTNKN DETATEDAHOFO AHHAPATA.	13
4.	PACHI	ET KOĐΦ	DULUEHTA TPEHUH LETATELISHOFO AIIIAPATA	15
	4.I.	Расчет	коэффициента трения корпуса летательного	
		аппараз	ra	I
	4.2.	Расчет	коэффициента трения ускорителей летатель-	
		ного ал	ппарата	I
	4.3.	Расчет	коэффициента трения крыльев	
	4.4.	Коэффи	циент трения летательного аппарата	Id
5.	PACH	ET KOƏ 💇	DIOTOLITATEL ENHARGED FUNDAMENTO COLOR DE LA TRANSINO	
	ATITAL	PATA TIP	и нулевом угле атаки	20
	5.I.	Расчет	коэффициента сопротивления давления корпуса	20
		5.I.I.	Сопротивление носсвых частей	
		5.I.2.	Сопротивление кормовых частей	5
		5.I.3.	Сопротивление донной части	۲ţ
		5.I.4.	Коэффициент сопротивления давления	
			корпуса	2:
	5.2.		коэффициента сопротивления давления	
			телей	25
	5.3.		коэффициента сопротивления давления крыльев	
			Критическое число Лауа	Z
		5.3.2.	Волновое сопротивление крыла при нулевом	

	угле атаки	20
	5.3.3. Донное сопротивление	3≿
	5.4. Корффициент сопротивления давления летательного	
	алиграта	34
6.	PACHET RUGGON MEHTA HPODUJISHON CHOIS HPM HYJEBOM YTJE ATAKM	34
	РАСЧЕТ ПРОИЗВОДНОЙ КОЭФФИЦИЕНТА АЭРОДИНАМИЧЕСКОЙ НОРМАЛЬНО	
	СИЛН ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА ПО УГЛУ АТАКИ	<b>3</b> 5
	7.1. Расчет производной коэффициента нормальной силы	
	изолированного корпуса по углу атаки	<b>3</b> 5
	7.2. Расчет производной коэффициента нормальной силы	
	изолированного крыла по углу атаки	30
	7.3. Расчет производной коэффициента нормальной силы	
	крыла по углу атаки с учетом интерференции	40
	7.4. Производная коэффициента нормальной силы	
	летательного аппарата по углу агаки	45
Ŭ.	КОНКАДОП КОУЗЕМИЧЕНИЯ В СТЕМЕНТИРО В В СТАТИТЕ	
	СИЛЫ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА ПО УГЛУ АТАКИ	45
	PACYET RCG DOWLYEHTA WHANKTWBHOTO COMPOTWBIEHWH	
	JETATEJISHUTO ANNAPATA	46
	9.1. Расчет коэффициента индуктивного сопротивления корпус	
	9.2. Расчет коэффициента индуктивного сопротивления крыла.	4
	9.3. Коэффициент индуктивного сопротивления летательного	
	аппарата	40
IO.	. РАСЧЕТ КОЭФФИ_ИЕНТА ЛОБОВОГО СОПРОГИВЛЕНИЯ ЛЕТАТЕЛЬНОГО	
	AIMAPATA	50
II.	. РАСЧЕТ КООРДИНАТЫ ФОКУСА ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА	50
	II.I. Спределение фокуса летательного аппарата	50
	II.2. Расчет координаты фокуса изолированного корпуса .	50
	II.3. Расчет координаты фокуса крыльев	54
	II.4. Координата фокуса летательного аппарата	57
	CHINCON NCHOLLSOBAHHLIX NCTOYHUNOB	Št.
	ПРИЛСЖЕНИЕ І. СТАНДАРТНАН АТМОСФЕРА	59
	T P M T O W F H M F 2 TPMMEP OSCEMIENHAM KVPCOROŽ PAROTN	62

#### В В Е Д Е Н И Е

Целью курсовой работы является приобретение студентами навыков практического использования знаний по курсу аэродинамики летательных аппаратов в процессе самостоятельной работы со специальной и справочной литературой по аэродинамике для определения аэродинамических характеристик летательного аппарата.

Задачей курсовой работы является получение расчетным путем с привлечением экспериментальных данных аэродинамических характеристик летательного аппарата в заданном диапазоне чисел Маха, углов атаки и высот полета. Эти характеристики являются исходными данными для исследования траектории полета, устойчивости и управляемости летательного аппарата и используются в дальнейшем при выполнении курсовой работы по динамике полета.

В содержание курсовой работы входит определение расчетным путем и представление графически зависимости аэродинамических характеристик летательного аппарата от числа  ${\tt Maxa}$  набегающего потока  ${\tt Maxa}$  указанного в задании диапазона высот и углов атаки.

В работе должны быть представлены следующие графики:

$$C_{x \tau p} (M_{\infty}, h);$$
 $C_{y\alpha}^{*} (M_{\infty}), h = 10 \text{ KM};$ 
 $C_{x\alpha} (M_{\infty}, \alpha), h = 10 \text{ KM}, \alpha = 2^{\circ}, 4^{\circ}, 6^{\circ}, 8^{\circ};$ 
 $\mathcal{I}_{F} (M_{\infty}).$ 

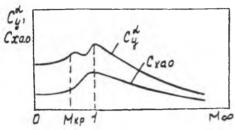


Рис.В.І. Пример сквозных аэродинамических характеристик летательного аппарата

Графики должны быть построены по численным значениям аэродинамических характеристик при числах Маха набегающего потока  $M_{\bullet}$ , равных: 0,1; 0,3; 0,5; 0,7; 0,9; 1,0; 1,1; 1,3; 1,5; 2,0; 2,5; 3,0; 3,5; 4,0; 4,5; 5,0 при значениях высот h , равных 0; I0; 20; 30; 40; 60 км. Примерный вид характеристик показан на рис.В.І.

#### I. OBENE TPESOBAHNA K OJOPIJIEHNO KYPCOBON PASOTA

## І.І. Структура курсовой работы

Курсовая работа должна сожержать следующие части: титульный лист; реферат; содержание; введение; основную часть; заключение; список использованных источников.

На титульный лист выносятся названия университета и кафедры, а также название курсовой работы, фамилия и инициалы студента, номер его группы, год написания курсовой работы и фамилия преподавателя, руководившего работой.

Реферат должен содержать сведения об объеме курсовой работы, количестве иллюстраций, таблиц, количестве использованных источников, перечень ключевых слов и текст реферата. Перечень ключевых слов должен характеризовать содержание реферируемой курсовой работы и содержать от 5 до 15 ключевых слов в и енительном падеже, написанных в строку через запятые. Текст реферата должен отражать объект исследования, цель проводимой работы, метод исследования, полученные результаты, область применения. Объем реферата около 1200 знаков.

Содержание представляет собой перечень разделов курсовой работы в порядке их следования с обозначением номеров страниц, на которых они начинаются.

Во введении должны быть приведены цели и задачи курсовой работы, необходимость ее проведения и ее место в общей схеме баллистического

проектирования летательного аппарата.

В основной части дается обоснование выбора методики расчета, описывается эта методика расчета и приводятся результаты расчета по выбранной методике.

Результаты расчетов представляются в виде таблиц и рисунков, отображающих требуемые функциональные зависимости рассматриваемых параметров.

Заключение должно содержать краткие выводы по результатам проделанной работы с теоретическим и физическим обоснованием основных функциональных зависимостей.

Список использованных источников представляет собой список нечатных работ в виде книг, журнальных статей, методических пособий и методических указаний, которые были использованы при выборе методики и проведении расчетов. Список источников составляется в порядке следования ссылок на них в тексте описания курсовой работы.

# 1.2. Правила оформления курсовой работы

Текст курсовой работы пишется от руки на одной стороне листа белой бумаги формата A4 (297x2IO мм).

При написании текста следует соблюдать следующие размеры полей: левое — не менее 30 мм, правое — не менее  $10\,$  мм, верхнее — не менее  $15\,$  мм, нижнее — не менее  $20\,$  мм.

Распечатки расчетов на ЭВМ должны соответствовать формату A4. Если формат распечаток превышает размеры формата A4, то их следует сложить соответствующим образом, удобным для прочтения результатов расчетов. Распечатки включаются в общую нумерацию страниц курсовой работы и помещаются после заключения в виде приложения.

Текст основной части курсовой работы делится на разделы, подразделы и пункты.

Заголовки разделов пишутся симметрично тексту прописными буквами. Переносы слов в заголовке не допускаются. Точка в конце заголовка не ставится. Если заголовок состоит из двух предложений, их разделяют точкой. Заголовки подразделов и пунктов пишутся с абзаца, начинающегося на 15-17 мм правее границы левого поля. Эти заголовки пишутся строчными буквами кроме первой прописной. Заголовки разделсв подразделов и пунктов образуют содержание курсовой работы.

Расстоиние между заголовками и текстом должно быть не менее  $20\,$  мм.

Какдый раздел следует начинать с новой страницы.

Страницы курсовой работы нумеруются арабскими цифрами.

Титульный лист включается в общую нумерацию. на титульном листе номер не ставят, а на последующих страницах номер проставляется в правом верхнем углу на полях.

Разделы должны иметь порядковую нумерацию в пределах всей курсовей расоты и обозначаются арабскими цифрами с точкой в конце. Введение и заключение не нумеруются.

Подразделы нумеруются арабскими цифрами в пределах каждого раздела. Ношер подраздела состоит из номера раздела и порядкового номера подраздела, разделенных точкой. В конце номера подраздела должна оыть точка.

Пункты нумеруются арабскими цифрами в пределах каждого подраздела. Номер пункта состоит из номера раздела, подраздела и текущего номера пункта, разделенных точкой. В конце номера пункта должна стоять точка.

Иллюстрации (таблицы и рисунки), которые расположены на отдельных страницах, включают в общую нумерацию странии.

Рисунки обосначаются словом "Рис." и нумеруются последовательно арабскими цифрами в пределах раздела. Номер рисунка должен состоять из номера раздела и порядкового номера рисунка, разделенных точкой. Номер рисунка помещают ниже поненяющей надписи для данного рисунка.

Таблицы нумеруются последовательно арабскими цифрами в пределах раздела. В правом верхнем углу таблицы над соответствующим заголов-ком помещается надпись "Таблица" с указанием номера таблицы. Номер таблицы должен состоять из номера раздела и порядкового номера таблицы, разделенных точкой.

При переносе части таблицы на другой лист слово "Таблица" и номер ее указывают один раз справа над первой частью таблицы. Над другими частями пишут слово "Продолжение". Если в курсовсй работе несколько таблиц, то после слова "Продолжение" пишут слово "табл." и указывают номер таблицы.

Формулы в курсовой работе нумеруют арабскими цифрами в пределах раздела. Номер формулы состоит из номера раздела и порядкового номера формулы в разделе, разделенных точкой. Номер указывают с правой стороны листа на уровне формулы в круглых скобках. Нумеровать следует те формулы, на которые есть ссылка в тексте.

имлюстрации (таблицы и рисунки) должны быть чегко выполнены. Иллюстрации выполняются на отдельных листах.

Рисунки выполняются на миллиметровой бумаге карандашом. Сетка, подписи, надлиси и обозначения осей делаются также карандашом.

Иллюстрации должны быть расположены так, чтобы их было удобно рассматривать без поворота курсовей работы или с поворотом по часовой стрелке. Иллюстрации располагаются после первой ссылки на них.

Иллюстрации должны иметь наименование. При необходимости иллюстрации снабжают поясняющими данными (подрисуночный текст). Наименование иллюстрации помещают над ней, поясняющие данные – под ней.

Каждая таблица должна иметь заголовок. Заголовок и слово "Таблина" пирутся с прописной буквы. Заголовок не подчеркивают.

Заголовок каждой графы таблицы должен начинаться с прописных букв, подзаголовок — со строчных, если он составляет одно предложение с заголовком, и с прописных, если подзаголовок самостоятелен. Делить головки таблицы по диагонали не допускается. Высота строк должна быть не менее в мм. Графу " " пп " в таблицу включать не следует.

Таблицу размещают после первого упоминания с ней в тексте таким образом, чтобы ее можно было читать без поворота курсовой работы или с поворотом по часовой стрелке. Таблицу с большим количеством строк допускается переносить на другой лист. При переносе заголовок помещают телько над ее первой частью. Таблицу с большим количеством граф допускается переносить на другой лист. При этом повторяется боковик таблицы на каждом листе.

Пояснение значений символов и числовых коэффициентов следует приводить непосредственно под формулой в той же последовательности, в какой они даны в формуле. Значение каждого символа и числового коэффициента следует давать с новой строки. Первую строку объяснения начинают со слова "где" и без двоеточия.

Уравнения и формулы следует выделять из текста свободными строками. Выше и ниже каждой формулы должно быть оставлено не менее одней свободной строки.

Ссилки в тексте на источники допускается указывать порядковым номером по списку источников, выделенных двумя косыми чертами.

Ссылки на иллюстрации указывают порядковым номером иллюстрации, помещенным в круглые скобки.

Ссылки на формулы указывают перядковым немером формулы, заключченным в круглые скобки.

На все таблицы должны быть ссылки в тексте, при этом слово "Таб лица" в тексте пинут полностью, если таблица не имеет номера, и сок-

ращенно "табл." - если имеет номер.

Список источников должен содержать перечень источников, использованных при выполнении курсовой работы.

Источники следует располагать в порядке появления ссылок в тексте курсовой работы.

#### 2. ФОРМИРОВАНИЕ РАСЧЕТНОЙ СХЕМЫ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА

Типичный летательный алпарат можно рассматривать как совокупность корпуса летательного аппарата, одного или нескольких типов крыльев и одного или нескольких типов ускорителей. Под ускорителями будем понимать корпусные элементы летательного аппарата, носовые части которых явно выделяются из контура корпуса летательного аппарата.

Расчет аэродинамических характеристик ускорителей выполняется по методике, полностью аналогичной методике расчета аэродинамических карактеристик корпуса. Последняя предполагает, что корпус имеет осесимметричную форму. В связи с этим при формировании расчетной схемы летательного аппарата его корпус и ускорители заменяются эквивалентными телами вращения: площадь каждого поперечного сечения эквивалентного тела вращения равна площади соответствующего поперечного сечения корпуса или ускорителя. При этом определяется эквивалентный диаметр такого тела:

где 5 — площадь поперечного сечения корпуса или ускорителя. На рис.2.I и 2.2 показаны некоторые возможные варианты формирования расчетной схемы летательного аппарата. На рис.2.I приведен вариант, когда расчет конфигурации заменяется расчетом эквивалентного тела вращения, а на рис.2.2 расчет конфигурации заменяется расчетом изолированного корпуса и двух изолированных ускорителей.

В качестве площади миделя летательного аппарата  $S_{M}$  принимается максимальная площадь поперечного сечения корпуса летательного аппарата.

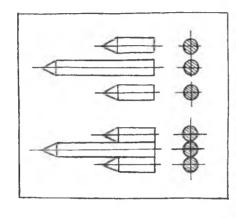


Рис.2.2. Вариант формирования расчетной схемы лететельного аппарата заменой изолированными корпусом и ускорителями

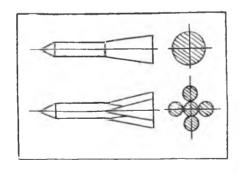


Рис.2.І. Вариант формирования расчетной схемы летательного алпарата заменой эквивалентным корпусом

# 3. АЭРОДИНАМИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ "ЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА

Летательный аппарат в целом представляет собой совокупность корпуса, п крыльев и N ускорителей. Подъемная сила и лобовое сопротивление летательного, аппарата будут представлять собой суммы подъемных сил и лобовых сопротивлений его отдельных частей:

 $X_a = X_{a \ \kappa o \rho n} + N X_{a \ y} + n X_{a \ \kappa \rho}$ , где  $Y_{a \ \kappa o \rho n}$ ,  $Y_{a \ \kappa \rho}$ ,  $Y_{a \ y}$  — подъемные силы кориуса, крыла и ускорителя;

 $X_{a \ \kappa\rho\rho\eta}$  ,  $X_{a \ \kappa\rho}$  ,  $X_{a \ g}$  — силы лобового сопротивления корпуса, крыла и ускорителя.

В этих формулах под крылом понимается несущая поверхность, составленная из двух консолей, и учитывается тот факт, что сопротивление создают все крылья, а подъемную силу создают только половина, остальные работают как вергикальное оперение.

Пренебрегая торможением потока в области крыла и ускорителей с учетом основной формулы экспериментальной аэродинамики эти выражения представляются в виде

$$C_{ya} q = S_{M} = C_{ya} \kappa_{OPN} q = S_{M} \kappa_{OPN} + NC_{ya} y q = S_{M} y + \frac{n}{2} C_{ya} \kappa_{P} K_{dd} q = S_{KP},$$

$$C_{xa} q = S_{M} = C_{xa} \kappa_{OPN} q = S_{M} \kappa_{OPN} + NC_{xa} y q = S_{M} y + nC_{xa} \kappa_{P} q = S_{KP},$$

где  $c_{ya}$  ,  $c_{xa}$  — коэффициенты подъемной силы и лобового сопротивления аппарата;

 $C_{ya}$  корп  $, C_{ya}$  ко $, C_{ya}$   $, C_{ya}$  , C

 $C_{xa}$  корл •  $C_{xa}$  кр •  $C_{xa}$  у- соответствующие коэффициенты лобового сопротив-ления;

 $K_{\rm ad}$  - коэффициент интерференции, учитывающий увеличение подъемной силы системы крыло-корпус от их взаимного влияния;

 $S_{M,\kappa\rho\rho\eta}$ ,  $S_{\kappa\rho}$ ,  $S_{M,y}$  - характерные площади корпуса, крыла и ускорителя. Значения коэффициентов подъемной силы летательного аппарата и производной подъемной силы летательного аппарата по углу атаки, свя-

занные между собой в диапазоне малых углов атаки  $\alpha$  соотношением  $c_{ya}=c_{ya}^{\alpha}\alpha$  , могут быть определены по формулам

$$C_{ya} = C_{ya} \kappa_{opn} \frac{S_{M, \kappa_{opn}}}{S_{M}} + N_{C_{ya}} \frac{S_{M,y}}{S_{M}} + \frac{n}{2} C_{ya} \kappa_{p} K_{dd} \frac{S_{\kappa p}}{S_{M}} ,$$

$$C_{y\alpha}^{\alpha} = C_{y\alpha}^{\alpha} \frac{S_{M} \kappa_{0\rho\eta}}{S_{M}} + NC_{y\alpha}^{\alpha} \frac{S_{N,y}}{S_{M}} + \frac{n}{2} C_{y\alpha}^{\alpha} \kappa_{\rho} K_{d\alpha} \frac{S_{\kappa\rho}}{S_{M}},$$

где  $C_{ya}^{\alpha}$ ,  $C_{ya}^{\alpha}$ ,  $C_{ya}^{\alpha}$ ,  $C_{ya}^{\alpha}$ ,  $C_{ya}^{\alpha}$ , — производные коэффициентов подъемной силы по углу атаки соответственно аппарата, изолированных корпуса, крыла и ускорителя.

Значения коэффициента лобового сопротивления летательного аппарата могут быть найдены по формуле

Удобнее представить коэффициент лобового сопротивления летательного аппарата в виде суммы двух коэффициентов:

где  $C_{xa}$   $_{o}$  - коэффициент лобового сопротивления летательного алпарата при нулевом угле атаки;

 $C_{XQ}$  - коэффициент индуктивного сопротивления летательного аппарата.

Коэффициенты Скао и Ска могут быть найдены по формулам

$$C_{Xa\ o} = C_{Xa\ o} \cdot \kappa_{opn} \frac{S_{M.\kappa_{opn}}}{S_{M}} + NC_{Xa\ o} \cdot y \frac{S_{M.y}}{S_{M}} + nC_{Xa\ o} \cdot \kappa_{p} \frac{S_{\kappa_{p}}}{S_{M}}$$

$$C_{Kai} = C_{Kai Kopn} \frac{S_{M. Kopn}}{S_{M}} + NC_{Kai y} \frac{S_{M. y}}{S_{M}} + \frac{n}{2}C_{Kai Kp} \frac{S_{Kp}}{S_{M}}$$

где  $C_{xa\ o\ \kappa op}$ ,  $C_{xa\ o\ y}$  - коэффициенты лобового сопротивления при нулевом угле атаки соответственно корпуса, крыла и ускорителя;

 $C_{xa\ i\ kopn}$  ,  $C_{xa\ i\ kp}$  ,  $C_{xa\ i\ y}$  — коэффициенты индуктивного сопротивления корпуса, крыла и ускорителя.

Лобовое сопротивление при нулевом угле атаки принято разделять на сопротивление трения и сопротивление давления:

Коэффициенты трения и давления определяются через их составляющие для отдельных частей аппарата:

$$\begin{split} &C_{X \ TP} = C_{X \ TP \ . KOPN} \frac{S_{H. KOPN}}{S_{H}} + NC_{X \ TP \ . Y} \frac{S_{NY}}{S_{H}} + nC_{X \ TP \ . KP} \frac{S_{KP}}{S_{H}} \; , \\ &C_{X \ Q \ 0} = C_{X \ Q \ KOPN} \frac{S_{N. KOPN}}{S_{M}} + NC_{XQ \ . Y} \frac{S_{N. Y}}{S_{M}} + nC_{X \ Q \ . KP} \frac{S_{KP}}{S_{M}} \; , \end{split}$$

где  $C_{x,\tau\rho,\kappa\rho\rho\eta}$ ,  $C_{x,\tau\rho,\kappa\rho}$ ,  $C_{x,\tau\rho,y}$  - коэффициенты трения корпуса, крыла и ускорителя;

 $C_{x\ g\ \kappa o\rho\sigma}$  ,  $C_{x\ g\ \kappa\rho}$  ,  $C_{x\ g\ y}$  - коэффициенты сопротивления давления корпуса, крыла и ускорителя.

Таким образом, чтобы определить аэродинамические коэффициенты летательного аппарата, необходимо определить аэродинамические коэффициенты его отдельных частей.

#### 4. РАСЧЕТ КОЭФФИЦИЕНТА ТРЕНИН ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА

# 4.1. Расчет коэффициента трения корпуса летательного аппарата

Пренебрегая влиянием кривизны поверхности на силу трения, а также наклоном отдельных элементов поверхности к оси корпуса, можно написать

$$C_{x} T_{p} . \kappa_{opn} = \frac{2C_{fM=0}}{2} \gamma_{H} \frac{F_{\kappa_{opn}}}{S_{M} . \kappa_{opn}}$$

где  $F_{\kappa\rho\rho\sigma}$  - площадь смоченной поверхности корпуса (без площади донного сечения):

 $2c_{fM=0}$  - коэффициент трения плоской пластины в несжимаемом потоке; 7- - коэффициент, учитывающий влияние сжимаемости на сопротивление трения.

Для аппарата с одной носовой и одной кормовой частью конической формы площадь  $f_{\kappa o \rho n}$  можно определить по приближенной формуле

$$F_{\kappa opp_{\Pi}} = 2 S_{M. \kappa opp_{\Pi}} \left[ 2 \lambda_{\kappa opp_{\Pi}} - \lambda_{N} (1 - \gamma_{\kappa}) - \lambda_{\kappa} (1 - \gamma_{\kappa}) \right],$$

где S<sub>и кооп</sub>- площадь миделя корпуса;

 $\mathcal{A}_{\kappa o \rho n}$  ,  $\mathcal{A}_{\kappa}$  - удлинение корпуса, носовой и кормовой частей летательного аппарата;

 $\mathcal{D}_{\kappa}$  — сужение кормовой части. Удвоенный коэффициент трения  $2\mathcal{C}_{f_{M:0}}$  может быть приближенно определен

по рис.4. I в зависимости от относительной координаты  $\vec{x}_t$  точки перехода ламинарного пограничного слоя в турбулентный, а также по формулам в зависимости от числа Рейнольдса  $\mathcal{R}_{\mathcal{C}}$  и координаты точки перехода  $\vec{x}_t$ :

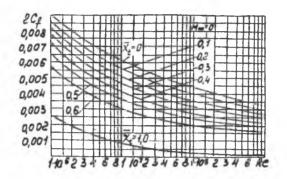


Рис.4.I. Коэффициент трения плоской пластины в несжимаемом потоке

для ламинарного слоя  $R_e < 485000$ 

для турбулен-ного пограничного слоя  $R_e > 10^7$ 

для смешанного пограничного слоя  $485000 < R_e < 10^7$ 

$$2C_{fM=0} = \frac{0.91}{(\ell_g R_e)^{2.58}} \left(1 - \bar{x}_t + \frac{40 \bar{x}_t^{0.625}}{R_e^{0.375}}\right)^{0.8}.$$

Число Рейнольдса определяется по длине корпуса  $L_{\kappa o \rho \eta}$ :

где М\_ - число Маха набегающего потока;

∠корп - длина корпуса;

коэффициент кинематической вязкости;

 $\mathcal{Q}_{\infty}$  - скорость звука на заданной высоте, определяемая по таблице стандартной атмосферы (прил. I)

Относительная координата точки перехода  $\bar{x}_t$  определяется по формуле

ормуле 
$$\bar{\mathcal{I}}_{i} = min \left[ \frac{10^{n}}{R_{e}}, \frac{L_{N}}{L_{KOPN}} \right],$$

$$n = 5 + \left[ 1.5 + 0.6 \text{ M}_{\infty} \left( 1 - 0.25 \text{ M}_{\infty}^{2} \right) \right] \left[ 1 - \left[ \frac{g \left( \frac{h_{w}}{L_{KOPN}}, R_{e} - 1 \right)}{\frac{2.2 + 0.7664 \text{ M}_{\infty}^{2}}{1 + 0.312 \text{ M}_{\infty}^{2}}} \right] \right],$$

где  $h_w$  - средняя высота оугорков шероховатости поверхности;  $L_w$  - длина носовой части.

Высота бугорков шероховатости определяется для различных поверхностей по табл. 4.1.

Таблица 4.1 Характеристики шероховатости поверхности

Характер поверхности	Класс чистотв	Примерная высота бугорков $h_{\mu}$ , мкм
Механически обработан-	4	40,0
ные детали	5	20 ,0
	6	IO ,0
	7	6 <b>,3</b>
	8	3,2
	9	I,6
Листы дюралюминиевые, анодированные		6IO
То же, окрашенные с помощью пульверизатора		2030

Для остроносого корпуса можно считать пограничный слой полностью турбулентным, а для тупоносого - ламинарным на участке носовой части, а на остальных участках поверхности - турбулентным.

При расчете  $C_{X TP.N}$  для носовой части, в отличие от плоской пластинки, необходимо учесть, что при прочих равных условиях коэффициент трения конуса больше коэффициента трения плоской пластины с хордой, равной длине образующей конуса, в I,73 раза для ламинарного и в I,17 раза для турбулентного пограничного слоя.

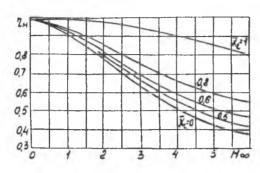


Рис.4.2. Влияние сжимаемости на коэффициент трения плоской пластины

Коэффициент  $Q_M$ , учитывающий влияние числа Маха на сопротивление трения, определяется по рис. 4.2 или по формулам: для ламинарного режима течения  $Q_M = (f + Q, f \, M_{\odot}^2)$ , для турбулентного режима течения  $Q_M = (f + Q, f \, M_{\odot}^2)$ .

### Расчет коэффициента трения ускорителей летательного аппарата

Расчет коэффициента трения ускорителей летательного аппарата ведется так же, как и для корпуса, но число  $\mathcal{R}_{\mathcal{C}}$  определяется по длине ускорителя. Для ускорителя пограничный слой можно принять полностью турбулентным.

# 4.3. Расчет коэффициента трения крыльев

Коэффициент профильного сопротивления определяется по формуле

CX TP. KP = 2Cf M=0 2M 2c ,

где  $\gamma_c$  - коэффициент, учитывающий влияние относительной толдины  $\bar{c}$  профиля крыла;

д - коэффициент, учитывающий влияние сжимаемости.

Величины коэффициентов  $\eta_c$  и  $\eta_{\rm M}$  определяются соответственно по рис.4.3 и 4.2.

Коэффициент  $q_c$  для турбулентного пограничного слоя может быть рассчитан по формуле

Коэффициент 🥕 рассчитывается так же, как и для корпуса.

Число Рейнольдса определяется по средней хорде крыла

$$R_e = \frac{\alpha_- M_\infty \, \delta_{CP}}{\sqrt{\gamma}} \,,$$

$$\delta_{CP} = \frac{S_{KP}}{\ell_{KP}} \,.$$

Относительная координата точки перехода  $\overline{x}_t$  ламинарного пограничного слоя в турбулентный определяется следукщим образом.
Сначала определяется координата точки перехода для нестреловидного (прямого) крыла

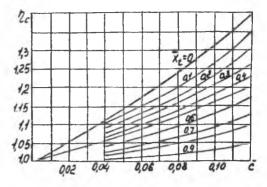


Рис.4.3. Влияние толщины профиля на коэффициент трения

$$\bar{x}_{e \ m_0} = min \left\{ \frac{10^n}{R_e}, \sqrt{\bar{x}_c^2 + \bar{x}_f^2} \right\},$$

где  $\overline{x}_c$  и  $\overline{x}_f$  - относительные координаты максимальной толцины и максимальной кривизны крыла. Показатель степени n определяется по формулам, описанным ранее для корпуса, при этом высота бугорков шероховатости относится к средней хорде крыла.

Координата точки перехода  $\bar{x}_t$  для стреловидного крыла определяется в результате умножения относительной координаты  $\bar{x}_{t-n\rho}$  на поправочный коэффициент  $\kappa_x$ , учитывающий влияние стреловидности на точку перехода:

$$\bar{\mathcal{I}}_t = \bar{\mathcal{I}}_{t \, n\rho} \, \, K_{\chi} \, K_{\rho} \, \, ,$$

$$K_{\chi} = 1-0.951 \sin \chi_o + 0.047 \sin 3\chi_o + 0.013 \sin 5\chi_o$$

где  $x_{o}$  - стреловидность по передней кромке крыла;

 $\mathcal{K}_{\rho}=1$ , если профиль крыла состоит из прямолинейных участков;

к<sub>р</sub> = I.2. если профиль крыла выпуклый.

## 4.4. Коэффициент трения летательного аппарата

Коэффициент трения летагельного аппарата определяется следующим образом:

$$C_{XTP} = C_{XTP, KOPN} \frac{S_{M, KOPN}}{S_{M}} + NC_{XTPY} \frac{S_{M, y}}{S_{M}} + nC_{XTP, KP} \frac{S_{KP}}{S_{M}}$$

где  $C_{X TP. KOPA}$ ,  $C_{X TP. KP}$ ,  $C_{X TP. Y}$  коэффициенты трения корпуса, крыла и ускорителя;

 $S_{\text{м. корл}}$  ,  $S_{\text{м. y}}$  ,  $S_{\text{кр}}$  — площади миделя корпуса, ускорителя и характерная площадь крыла;

 $S_{M}$  — площадь миделя легательного аппарата; n.N — количество крыльев и ускорителей.

## 5. РАСЧЕГ КОЭФФИЦИЕНГА СОПРОГИВЛЕНИЯ ДАВЛЕНИЯ ЛЕГАТЕЛЬНОГО АППАРАГА ПРИ НУЛЕВОМ УГЛЕ АГАКИ

# Расчет коэффициента сопротивления давления корпуса

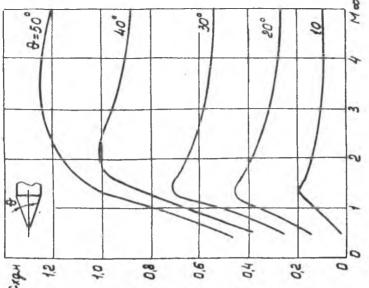
## 5.І.І. Сопротивление носовых частей

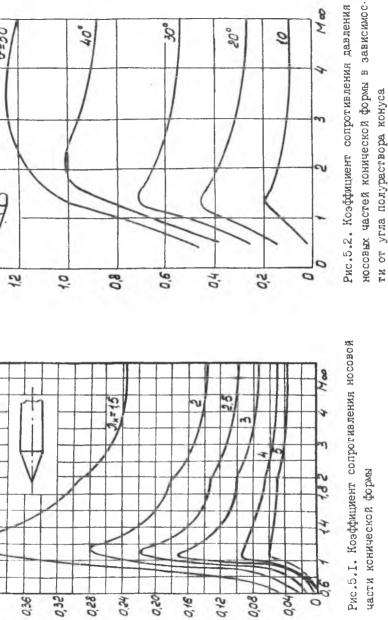
Сопротивление носовых частей зависит от величины их удлинения и формы контура. Значение  $\mathcal{C}_{x,g,N}$  возрастает до числа  $\mathcal{M}_{\infty}$ , соответствующего присоединению головного скачка уплотнения. При дальнейшем увеличении числа  $\mathcal{M}_{\infty}$  значения  $\mathcal{C}_{x,g,N}$  монотонно уоывают в связи с увеличением угла наклона присоединенного скачка и уменьшением потерь энергии в нем.

На рис.5.I - 5.4 приведены коэффициенты сопротивления конических и оживальных носовых частей различного удлинения.

При одинаковой величине удлинения носовых частей коническая форма имеет угол при вершине меньший, чем у оживальной. Поэтому у оживальной носовой части присоединение головного скачка происходит при больших значениях  $M_{\infty}$ . Меньшее лобовое сопротивление оживальных носовых частей связано с тем, что большие значения давления, приложенного на начальном участке носика, распространяются на меньшую площадь а меньшие значения давления, приложенного на остальной части контура оживала (с меньшим местным углом наклона к невозмущенному потоку, чем у конуса), распространены на большую площадь. При дозвуковых скоростях ( $M_{\infty} < 0.6$ ) на некоторых участках возникает пониженное давление вследствие чего может появиться подсасывающая сила, направленная против набегающего потока, т.е. сопротивление носовой части оживальной формы может получиться огрицательным.

Если носовая часть представляет собой конус со сферическим затуплением, коэффициент сопротивления давления носовой части опреде-





Cron

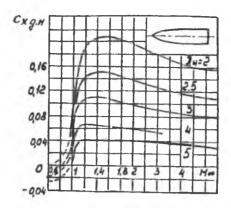


Рис.5.3. Коэффициент сопротивления носовых частей оживальной формы

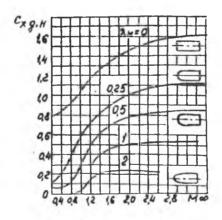


Рис.5.4. Коэффициент сопротивления носовых частей

ляется по формуле

где  $c'_{x,y,w}$  - коэффициент носового сопротивления достроенного конуса;  $\bar{r}$  - относительный радиус затупления;

 $\theta$  - угол полураствора конуса;

 $C_{x,q,c\varphi}$  — коэффициент сопротивления полусферы с цилиндром.

Достроенный конус имеет удлинение (табл. 5.1)

 $\lambda_{N}=\frac{1}{2\log\theta}=\frac{L_{N}}{D}$  и коэффициент его сопротивления определяется по рис.5.1. Относительный радиус затупления 🐔 определяется как отношение радиуса затупления r к радиусу цилиндрической части R , следующей за носовой. Коэффициент сопротивления полусферы  $c_{x\,g\,c\varphi}$  для удлинения  $\mathcal{A}_{c\varphi}$  = 0,5 определяется по рис.5.4.

Если носовая часть имеет парасолические обводы со сферическим затуплением, расчет ведется по формуле

$$C_{xg,H} = C_{xg,H} \left[ 1 - F^2 \cos\theta (3,1 - 1,4F\cos\theta - 0,7F^2\cos\theta) \right],$$
 (5.1)

где  $c_{xg,H}^{\prime}$  – коэффициент носового сопротивления достроенной (незатупленной) носовой части.

Достроенная носовая часть оживальной формы имеет удлинение

где  $\mathcal{I}_{\#\,\rho\pi}$  - фактическое удлинение затупленной носовой части, определяемое как отношение длины носовой части к ее диаметру у осно-

Коэффициент  $C_{x,g,H}'$  определяется по рис.5.3.

Угол  $\theta$  в (5.1) определяется по формуле

$$\theta = arc tg\left(\frac{t-F}{\frac{1}{2} u o x - 0.5 F}\right)$$

Коэффициент носового сопротивления переходников в виде усеченного конуса определяется по формуле

где  $c_{x,y,k}$ — коэффициент носового сопротивления достроенного конуса с удлинением  $\mathcal{R}_{x} = \frac{1}{2 \, t_{\theta} \, \theta}$  ,  $s_{z}$  — площади миделя цилиндрических частей соответственно с мень—

шим и большим диаметром.

Формулы для расчета коэффициентов сопротивления носовых частей различ ных форм приведены в табл.5.1.

Таблица 5.I. формулы для расчета сопротивления носовых частей

длем <b>е</b> нты Карпуса	3C KU 361	Методика ипределения сопративления иссовых и кормо-
Конус		no puc. 5.1 u 52
Оживало		no puc 5.3
Полусфера, ци- линдр с плоски Торцом или элли, тическая голов- ная часть.	<del></del>	no puc. 5.4
Конус ими оживало Со сферическим Затуплением	Lu L	Cran = Cran (12 x  cos 0) + Crace re. Cran no puc 51 usu  52 npu 2 = 4 7 7 8  Crace no puc 5.4 209  copepbi - = 20
Конус или ожси вало с плос- кин затупле- ниен	4	Cxam = Cxam/1-m2)+ + Cxam m puc 51 unu Cxam no puc 51 unu Cxam no puc 54 dna nnockozo ropua  M = ##
Расширяю - щийся переходник	A PH PR	Crym = Crym(1- $\bar{d}^2$ ); Crym no puc. 52 USU 5. npu $2H = \frac{MH}{D}$ $\bar{d} = \frac{d}{D}$

# 5.1.2. Сопротивление кормовых частей

Сопротивление кормовой части зависит от формы и удлинения. На рис.5.5 и 5.6 представлены зависимости сопротивления кормовых частей от числа  $M_{\infty}$  при различных значениях  $\eta_{\kappa}$  и  $\mathcal{J}_{\kappa}$ . При определении значений  $\eta_{\kappa}$  и  $\mathcal{J}_{\kappa}$  следует помнить, что графики на этих рисунках справедливы только при необльших углах наклона образующей кормовой части к оси тела вращения (примерно до  $20^{\circ}$ ), когда сохраняется плавное обтекание. При облее крутых обводах возникает срыв потока. В первом приближении можно считать, что часть тела вращения, находящаяся за точкой отрыва потока, не влияет на лобовое сопротивление тела. При расчете  $\mathcal{C}_{\kappa,\kappa}$  нужно поступать следующим образом:

- I) проводится касательная к телу под углом 20° (рис.5.7);
- 2) часть тела за точкой касания отбрасывается;
- 3) для оставшейся части тела определяются геометрические параметры  $\eta_{\kappa}^{*}$  ,  $\lambda_{\kappa}^{*} : \frac{D_{0N}^{*}}{D}$  ,  $\lambda_{\kappa}^{*} = \frac{L_{\infty}^{*}}{D}$

и по рис.5.5 и 5.6 определяется коэффициент сопротивления кормовой части.

## 5.І.З. Сопротивление донной части

Донное сопротивление обусловлено возникновением разрежения за тупым основанием тела. Величина разрежения, устанавливающаяся за донным срезом корпуса, зависит от многих факторов: формы кормовой части, наличия или отсутствия хвостового оперения, реактивной струи, длины корпуса, состояния пограничного слоя, температуры поверхности и т.д.

При определении площади донного среза  $\mathcal{S}_{g_N}$  следует учитывать замечание, сделанное в предыдущем разделе. Если ооводы кормовой части достаточно круты (угол наклона образующей больше  $20^{\circ}$ ), то предварительно следует найти фиктивные параметры  $\eta_{\kappa}^{*}$  и  $\mathcal{I}_{\kappa}^{*}$ , а также фиктивную площадь донного среза

$$S_{gH}^* = \frac{\mathcal{R}(D_{gH}^*)^2}{4}.$$

Если из донного среза вытекает реактивная струя при расотающем двигателе, в этом случае за  $S_{gn}$  следует принимать площадь кольца, заключенного между внешней окружностью донного среза и окружностью среза сопла.

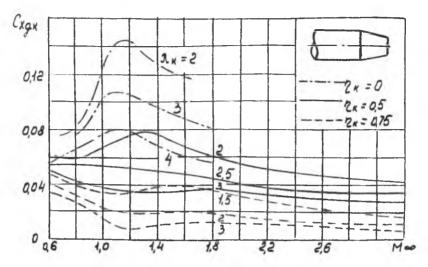


Рис.5.5. Коэффициент сопротивления кормовой части конической формы

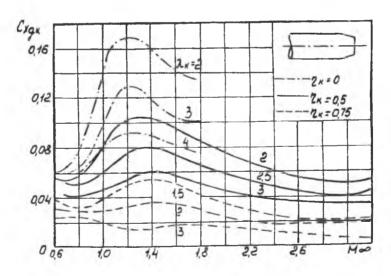


Рис.5.6. Коэффициент сопротивления кормовой части параболической формы

При дозвуковых скоростях полета ( $M_{\infty} < 0$ ,8) коэффициент донного сопротивления может быть приолиженно найден по формуле  $C_{x,g}$  ум  $= (-C_{p,gM})_{q=1} \, \eta_{\kappa} \, \frac{S_{p,M}}{S_{M,\kappa opn}}$ ,  $C_{f,\kappa opn} = \frac{O.0155}{\sqrt{\lambda_{\kappa opn}} \, S_{f,\kappa opn}}$ , где  $\lambda_{\kappa opn}$  удлинение корпуса;  $C_{f,\kappa opn}$  коэффициент сопротивления трения плоской пластины, длина которой равна длине корпуса ( $C_{f,\kappa opn} = C_{f,M=0} \, \eta_{M}$ ).

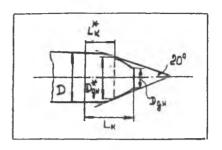


Рис.5.7. Выделение кормовой части

При числах Маха  $M_{\infty} > 0$ ,8 коэффициент донного сопротивления тела вращения, отнесенный к площади миделя, можно подсчитать по формуле

где  $(-c_{\rho gH})_{\eta=/}$  — коэффициент донного давления для тел вращения без сужающейся кормовой части ( $\eta_{\star}=1$ );

 $\kappa_n$  — коэффициент, учитывающий форму кормовой части. Коэффициент донного давления  $(-c_{\rho,pr})_{r=r}$  определяется по рис. 5.8, а коэффициент  $\kappa_n$  — по рис. 5.9.

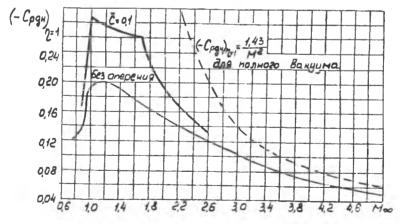
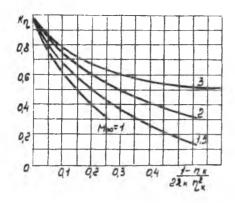


Рис. 5.8. Коэффициент донного давления



Если кормовая часть летательного аппарата расширяется ( $\gamma_{\kappa} > 1$ ), следует полагать, что кривые дли  $\kappa_{\gamma}$  симметричны относительно точки с координатами (0,1).

Рис.5.9. Коэффициент влияния сужения кормовой части

5.1.4. Коэффициент сопротивления давления корпуса

Коэффициент сопротивления давления корпуса определяется по формуле

где  $c_{x g,HI}$  - коэффициент сопротивления давления носовой части корпуса;  $c_{x g,H2}$  - коэффициент сопротивления давления усеченного конуса;

 $\mathcal{L}_{x} g_{\kappa}$  — коэффициент сопротивления давления кормовой части корпуса;

 $C_{x}$   $g_{yy}$  - коэффициент сопротивления донной части корпуса;

 $S_1$ ,  $S_2$ ,  $S_{M, \kappa o \rho n}$  — площади миделя первой, второй носовой части и корпуса соответственно.

 Расчет коэффициента сопротивления давления ускорителей

Расчет коэффициента сопротивления давления ускорителей выполняется по методике расчета коэффициента сопротивления давления корпуса летательного аппарата.

5.3. Расчет коэффициента сопротивления давления крыльев 5.3.1. Кригическое число Маха

Критическим числом Маха называется такое число Маха невозмущен-

ного потока, при котором где-либо на профиле впервые возникают скачки уплотнения. При числах Маха больших критического на крыле возникает волновое сопротивление.

Критическое число Маха крыла можно рассчитать по приближенной формуле

$$M_{\mu} = (M_{\mu})_{\rho\rho\rho\sigma} + \Delta M_{\chi} + \Delta M_{\chi} ,$$

где  $(M_*)_{\pi\rho_0\phi}$  - кригическое число Маха профиля;

 $\Delta M_{\chi}$  ,  $\Delta M_{\chi}$  — поправки на стреловидность и конечность удлинения крыла.

Для грубых прикидок ( $M_{\star}$ )<sub>проф</sub> можно определить по формуле ( $M_{\star}$ )<sub>проф</sub> = I-0,7 $\sqrt{c}$  -3,2 $\bar{c}$   $C_{ua}^{I,5}$ ,

где  $\bar{c}$  - относительная толщина профиля крыла.

При расчете ( $M_*$ ) в курсовой работе следует положить  $c_{y\alpha}=0$  Это обусловлено тем, что профиль крыла принимается симметричным.

Стреловидность увеличивает критическое число Маха, а удлинение уменьшает. Значения поправок определяются по формулам

$$\Delta M_{\chi} = 0.9 (tg \chi_c)^{1/2} (1 - M_{*0}) (M_{*0} - 0.4),$$

$$\Delta M_{Z} = 0.3 \lambda_{KP}^{-1.5} (1 - M_{*0}) (M_{*0} - 0.4),$$

где  $M_{*o} = 1 - 0.2\sqrt{c}$  - кригическое число Маха профиля при нулевой подтемной силе;

 $\mathcal{X}_c$  - стреловидность крыла по линии наибольших толщин;  $\mathcal{A}_{\kappa o}$  - удлинение крыла.

# 5.3.2. Волновое сопротивление крыла при нулевом угле атаки

При докритических скоростях полета  $M_{\sim} < M_{\star}$  сопротивлением давления тонких крыльев  $C_{\times g, \kappa p} (M_{\sim} < M_{\star})$  можно пренебречь, а при закритических  $M_{\sim} > M_{\star}$  это сопротивление следует рассчитывать как волновое  $C_{\times g \times p} (M_{\sim} > M_{\star}) = C_{\times}$  во

По теории крыльев конечного размаха в сверхзвуковом потоке коэффициент волнового сопротивления при  $\alpha=0$  является функцией следующих величин:

где  $\mathcal{X}_{\mathcal{C}}$  - угол стреловидности по линии максимальных толщин крыла.

На рис. 5.10 - 5.12 нанесены зависимости вилных крыльев с ромбовилным профилем.

 $\frac{C_s}{R_{KD}}$  для трапецие-

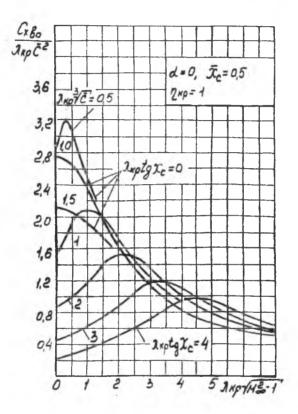
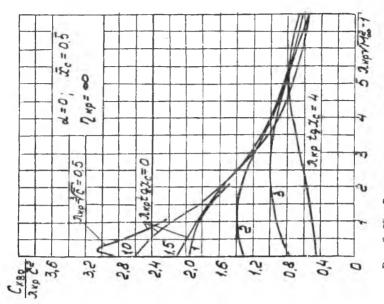


Рис.5.IO. Волновое сопротивление крыльев с ромбовидным профилем

Отметим, что при  $\lambda_{\kappa\rho} tg \chi_{45} = 0$  и  $M_{\infty} \approx 1$  значительное влияние оказывает параметр  $\lambda_{\kappa\rho} \sqrt{c}$ , как это и следует из трансэвуковых правил подобия.

Для грубых расчетов в качестве  $\widehat{\mathcal{L}}$  можно принимать среднее арифметическое относительных толлин на конце и в корне крыла (при наличии корпуса – в борговом сечении).

Для расчета С произвольным симметричным профилем



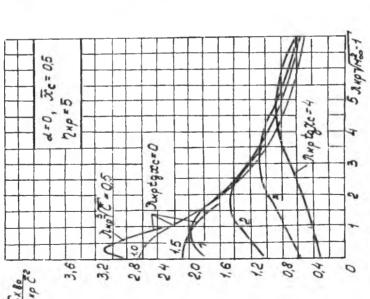


Рис.5.II. Волновое сопротивление крыльев с ромбовидным профилем

Рио.5.12. Волновое сопротивление крыльев с ромсовидным профилем

можно использовать формулу

$$C_X$$
 B.0 =  $(C_X$  B.0) POME [++  $\varphi(K-1)$ ].

Коэффициент ( $\mathcal{C}_{x}$   $_{80}$ ) $_{POM6}$  определяется по рис.5.IO – 5.I2, причем угол  $\mathcal{X}_{\mathcal{C}}$  измеряется по линии максимальных толцин крыла с данным профилем ( а не ромбовидным). Коэффициент  $\varphi$  определяется по рис.5.I3. Коэффициент формы  $\kappa$  определяется по табл.5.2.

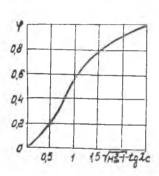


Рис.5.13. Согласующий коэффициент формы профиля

Если значения приведенного удлинения  $\lambda_{\kappa\rho}\sqrt{M_{\infty}^2-\ell^2} > 7$ , волновое сопротивление крыла определяется по формуле

 $C_{x}$  во =  $\frac{4C^{2}\kappa}{\sqrt{M_{*}^{2}-\Gamma}}$ . При дозвуковых скоростях полета  $M_{*} < M_{*} < 1$ 

При дозвуковых скоростях полета  $M_* < M_*$  волновое сопротивление крыла может быть определено по формуле

$$C_{x} = (C_{x} = 0)_{M=1} (0.25x + 1.2x^{2} - 0.45x^{5}),$$

$$I = \frac{M_{\infty} - M_{*}}{1 - M_{*}}.$$

Значения коэффициента волнового сопротивления крыла в звуковом потоке  $(C_{X} \quad g_{.O})_{M=1}$  определяются с помощью рис.5.10 - 5.13, как было описано выше.

5.3.3. Донное сопротивление

Коэффициент донного сопротивления крыла отличен от нуля только для крыльев с затупленной задней кромкой. Коэффициент  $\mathcal{C}_{\chi} g.g.\kappa\rho$  отнесенный к площади консолей, определяется формулой

 $C_{x} g_{y,k,p} = - C_{p} g_{y,k,p} \bar{h}$ , где  $\bar{h}$  — отношение толщины задней кромки к хорде крыла.

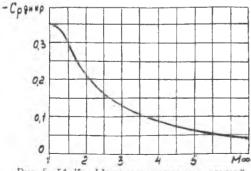


Рис. 5. 14. Коэффициент давления донной части крыла

Коэффициент давления донной части крыла Соди. кр определяется по рис. 5.14. Применение профилей крыльев с затупленной задней кромкой может оказаться целесообразным при больших числах Мом и больших толщинах С профиля.

Габлица 5.2. Коэффициент формы профиля

Профиль		Козффициент К
Ромбовидный		1
Четырежугольный	$x_c$	$\frac{1}{\sqrt[4]{\bar{x}_c}(t-\bar{x}_c)},  \bar{x}_c = \frac{x_c}{\delta}$
Швстичгольный	6	<u>в</u> В-а
Синусоидальный		5.2 8
Образованный бу- гани акружностей или парабол		4/3
Ромдовидный с Затупленной зад- ней кромкой	\$ c n	$\left(1 - \frac{\bar{h}}{2\bar{c}}\right)^2$ $\bar{h} = \frac{h}{6}, \bar{c} = \frac{c}{8}$
Шестиугольный с Затуп ленной Задней кромкой	a h	$\frac{1}{1-\bar{a}} \cdot \left(1 - \frac{\bar{h}}{2\bar{c}}\right) x$ $x \left[1 - (1-\bar{a}) \frac{\bar{h}}{2\bar{c}}\right]$ $\bar{a} = \frac{a}{6}, \ \bar{h} = \frac{n}{6}, \bar{c} = \frac{c}{8}$
Дозвуковой		2,54
Клиновидный		1/4

# Коэффициент сопротивления давления летательного аппарата

Сопротивление давления рассчитывается только для высоты полета ТО км.

Коэффициент сопротивления давления летательного аппарата при нулевом угле атаки  $\mathcal{C}_{x}$   $g_{0}$  определяется по формуле

$$C_{x}g_{0} = C_{x}g_{1}\kappa\rho\rho\eta \frac{S_{M.\kappa\rho\rho\eta}}{S_{M}} + NC_{x}g_{1}y \frac{S_{M.y}}{S_{M}} + nC_{x}g_{1}\kappa\rho \frac{S_{\kappa\rho}}{S_{M}}$$

где  $C_{X,g,Kopm}$ ,  $C_{X,g,Kp}$ ,  $C_{X,g,y}$  - коэффициенты сопротивления давления корпуса, крыла и ускорителя соответственно;  $S_{M,Kopm}$ ,  $S_{M,y}$ ,  $S_{K,p}$  - площади миделей корпуса, ускорителей, летательного аппарата и характерная площадь крыла;

N , n - количество ускорителей и крыльев.

### РАСЧЕГ КОЭФФИЦИЕНТА ПРОДОЛЬНОЙ СИЛЫ ПРИ НУЛЕВОМ УГЛЕ АГАКИ

Коэффициент продольной силы летательного аппарата при нулевом угле атаки  $\mathcal{C}_{X,0}$  — определяется как сумма коэффициентов трения летательного аппарата  $\mathcal{C}_{X,70}$  и коэффициента давления летательного аппарата  $\mathcal{C}_{X,70}$  при нулевом угле атаки:

$$C_{XD} = C_{XTP} + C_{X}g_{0}$$

Коэффициент продольной силы  $C_{X,O}$  является функцией числа Маха  $M_{\infty}$  набегающего потока воздуха. При нулевом угле атаки значения коэффициентов продольной силы  $C_{X,O}$  и лобового сопротивления  $C_{X,O}$  совпадают.

- 7. РАСЧЕГ ПРОИЗВОДНОЙ КОЭФФИЦИЕНТА АЭРОДИНАМИЧЕСКОЙ НОРМАЛЬНОЙ СИЛЫ ЛЕТАТЕЛЬНОГО АППАРАТА ПО УТЛУ АТАКИ
  - 7.I. Расчет производной коэффициента нормальной силы изолированного корпуса по углу атаки

Производная коэффициента нормальной силы изолированного корпуса по углу агаки  $C_y^{\sigma}$  корп определяется для корпуса, состоящего из носовой, части, переходной части и кормовой части (рис.7.I).

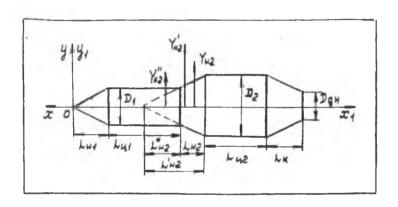


Рис. 7. І. Геометрические параметры корпуса

Согласно теории тонких осесимметричных тел, нормальная сила появляется только на участках корпуса с переменной площадью поперечного сечения S(x,), причем знак этой силы зависит от знака производной  $\frac{dS(x,)}{dx}$ , где x, - косрдината сечения по продольной оси системы координат Ox,y,z, ось Ox, которой противоположна оси Ox связанной системы координат Oxyz и направлена в стором хвостовой части корпуса. Расширяющиеся части корпуса  $\left(\frac{dS(x,)}{dx}>O\right)$  создают положительную нормальную силу, сужающиеся  $\left(\frac{dS(x,)}{dx}>O\right)$  — отрицательную нормальную силу, а нормальная сила цилиндрических частей равна нуже.

Однако опыт показывает, что при сверхзвуковых скоростях цилиндрические части корпуса, примыкающие к расширяющимся частям, также создают некоторую нормальную силу. Этот факт отражен в экспериментальных зависимостях, представленных на рис.7.2 - 7.4.

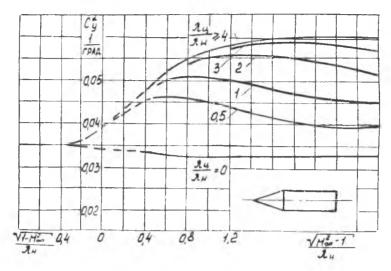


Рис. 7.2. Производная коэффициента нормальной силы сочетания конической носовой части с цилиндром

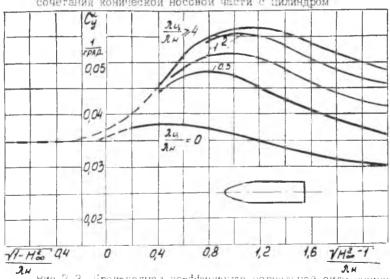


Рис. 7.3. Производная коэффициента нормальной силы сочетания оживальной несовой части с цилиндром

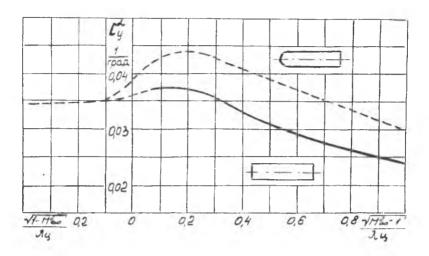


Рис.7.4. Производная коэффициента нормальной силы сочетания сферической носовой части с цилиндром и цилиндра с плоским торцом

Величина производной  $C_{y \kappa o \rho \sigma}$  зависит от формы корпуса и определяется как сумма производных коэффициентов нормальных сил по углу атаки отдельных частей корпуса, умноженных на отношения характерных площадей этих частей к площади миделя корпуса:

где  $\mathcal{C}_{gM}^{\alpha}$  ,  $\mathcal{C}_{gM2}^{\alpha}$  — производные коэффициентов нормальных сил, действующих на носовую и переходные части корпуса;

 $C_{y,\kappa}^{\alpha}$  — производная коэффигмента нормальной силы, действующей на кормовую часть;

5, , 5<sub>2</sub> - характерные площади - площади оснований кенических частей и кормовой части;

S<sub>м.корп</sub> - площадь миделя корпуса.

Методика расчета производной  $\mathcal{C}_{g,H}^{\alpha}$  для носовых частей различных форм приведена в табл.7.1.

Гаолица 7.І. Формулы для расчета производной нормальной силы по углу атаки  $\mathcal{C}_{\varphi}^{\infty}$  для тел вращения

корпуса Элементы	Эскизы	Методика определения нормальной силы
Конус без цилиндра	8	$C_y^{\alpha} = \frac{2}{57.3}\cos^2\theta$
Конус с ц <b>илиндро</b> м		_ по рис.7.2
Конус со сферичес- ким затуплением	Z BR	$C_y^{\alpha} = \frac{2}{57.3} \left( 1 - \frac{F^2}{2} \cos^2 \theta \right) \cos^2 \theta$ $\overline{r} = r/R$
Сживало с пилиндром		по рис.7.3
Полусфера с цилинд ром или цилиндр с плоским торцом	-(=)	по рис. 7.4
Varia WW. awitha ta		$\int_{0}^{d} dt = \int_{0}^{d} dt - \int_{0}^{d} dt - \int_{0}^{d} dt = \int_{0}^{d} dt$
Конус или оживало со сферическим затуплением с цилиндром	lu lu	$C_y = C_y I_y - (C_y I_y - C_y C_x x)^{-2}$ $C_y : C_y = C_y I_y - C_y C_x x$ при $A_y I_y = C_y I_y X_y A_y A_y = 0$ соответственно, $C_y C_x x$ по рис. 7.4 для полусферы
Конус или оживало с плоским затуплением с цилиндром		$C_{g}^{d} = C_{g}^{dI} - (C_{g}^{dI} - C_{g}^{d} - C_{g}^{d} - C_{g}^{d})(d_{s}/d_{z})^{2}$ по рис.7.2 или 7.3 при $l_{4}/l_{N} = l_{4}/l_{N}$ и $l_{4}/l_{N} = 0$ соответственно, $C_{g}^{d}$ по рис.7.4 для плоского торца

Расчет производной С ди для переходной части, представляющей собой усеченный конус, осуществляется следующим образом. Усеченный конус дополниется до полного длиной  $L'_{H2}$  в результате образования псевдоконуса длиной  $L_{\mu_2}''$  (рис.7.1). Нормальную силу, действующую на усеченный конус Y , можно представить в виде разности нормальной силы  $Y_{\mu z}$ , действующей на продленный конус, и нормальной силы  $Y''_{H2}$ , действующей на псевдоконус:  $Y'_{H2} = Y'_{H2} - Y''_{H2}$ .

Выражая эти силы через коэффициенты нормальных сил, коэффициент нормальной силы усеченного конуса примет вид

где  $S_{i}$  - площадь основания псевдоконуса;

S2 - площадь основания продленного конуса.

Учитывая линейную зависимость коэффициента нормальной силы от угла атаки:

производная выразится следующим образом: 
$$C_{g'''2}^{\sigma'} = C_{g'''2}^{\sigma'} - C_{g''''2}^{\sigma''} \frac{S_1}{S_2}. \tag{7.1}$$
 Производные  $C_{g''''2}^{\sigma''}$  определяются по рис.7.2 – 7.4. Производ-

ная  $C_{q''N2}^{\alpha''}$  находится для псевдоконуса при условии отсутствия цилиндрической части за этим конусом.

Производная коэффициента нормальной силы, І/град, сужающейся кормовой части (рис.7.1) определяется по формуле

$$C_{g\kappa}^{\alpha} = -\frac{\mathcal{O}, 4}{57.3} \left( 1 - \mathcal{O}_{\kappa}^{2} \right), \qquad \mathcal{O}_{\kappa} = \frac{\mathcal{D}_{g\kappa}}{\mathcal{D}_{z}},$$

а для расширяющейся кормовой части по (7.1) при условии, что как за продленным конусом, так и за псевдоконусом отсутствует цилиндрическая часть:

Cyx = Cyx (1 - 5gH),

где  $\mathcal{C}_{g_k}^{\sigma'}$  - производная коэффициента нормальной силы конуса, определяемая по табл. 7.1.

### 7.2. Расчет производной коэффициента нормальной силы изолированного крыла по углу атаки

Производная коэффициента нормальной силы изолированного крыла по углу атаки  $c_{y \kappa \rho}$  зависит, главным образом, от числа  $M_{\infty}$  и от формы крыльев в плане, характеризуемой для грапециевидных крыльев удлинением  $\lambda_{\kappa\rho}$  , сужением  $\eta_{\kappa\rho}$  и углом стреловидности  $\kappa$  . Из теории подобия и линейной теории крыльев малого удлинения можно записать

 $\frac{C_{y \kappa p}^{d}}{\lambda_{\kappa p}} = f(\lambda_{\kappa p} \sqrt{|M_{\infty}^{2}-1|}, \lambda_{\kappa p} tg \times_{0,5}, \lambda_{\kappa p} \sqrt[3]{c}, \gamma_{\kappa p}). \tag{7.2}$ 

Здесь  $\chi_{a5}$ — угол стреловидности по линии, проходящей через середины хорд;  $\bar{c}$ — относительная толщина профиля крыла. Для тонкого крыла  $\Lambda_{\kappa\rho}\sqrt[3]{\bar{c}}=0$  по линейной теории следует, что относительное сужение слабо влияет на величину  $\frac{\bar{c}_{\kappa\rho}}{\bar{c}_{\kappa}}$ . Этот результат предполагается справедливым и для крыльев конечной толщины  $\Lambda_{\kappa\rho}\sqrt[3]{\bar{c}_{\kappa}}$ 0. На рис.7.5—7.8 приведены зависимости (7.2), полученные путем обработки экспериментальных данных (данные для крыльев с разными сужениями осреднялись). Кривые построены по параметрам  $\Lambda_{\kappa\rho}$   $\chi_{a5}$ ,  $\chi_{\kappa\rho}$   $\chi_{a5}$  в зависимости от "приведенного" удлинения крыла  $\Lambda = \Lambda_{\kappa\rho}\sqrt[3]{M_{\kappa}^2} - 11$ . Зависимостями, приведенными на рис.7.5—7.8, следует пользоваться в диапазоне чисел маха  $M_{\infty}$  от нуля до предела применимости линейной теории, т.е. до  $M_{\infty} = 5$ . В диапазоне гиперавуковых скоростей ( $M_{\infty} > 5$ ) величину производной, 1/град, можно рассчитать по формуле

$$C_{y \kappa \rho}^{\alpha} = \frac{57.3 \cdot 4}{\sqrt{M_{\infty}^2 - 1}},$$

определяющей ее по линейной теории.

### Расчет производной коэффициента нормальной силы крыла по углу атаки с учетом интерференции

Аэродинамические характеристики комбинации корпуса и крыльев нельзя получить простым сложением соответствующих характеристик ее частей. Это объясняется тем, что вследствие интерференции, т.е. взаминого влияния крыльев и корпуса, их аэродинамические характеристики изменяются. В первом приближении можно пренебречь изменением лобового сопротивления крыла и корпуса, вызванным взаимной интерференцией,и считать, что изменение аэродинамических характеристик ограничивается изменением нормальной силы.

Из физической картины взаимодействия корпуса и крыльев следует, что влияние корпуса на крылья выражается в увеличении истинного угла атаки крыльев и приводит к появлению на крыльях дополнительной нормальной силы  $V_{\kappa\rho}$ , .

Изменение нормальной силы собственно крыльев вследствие влияния на них корпуса характеризуется коэффициентом  $\kappa_{dd}$ :

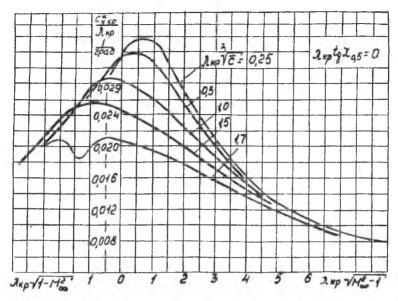


Рис.7.5. Производная коэффициента нормальной силы изолированного крыла по углу атаки

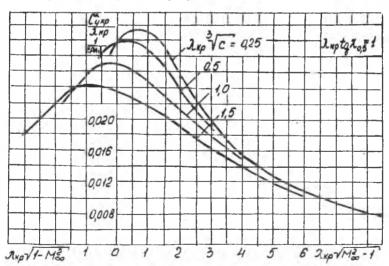


Рис. 7.6. Производная коэффициента нормальной силы изслированного крыла по углу атаки

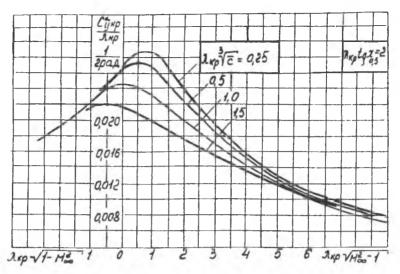


Рис.7.7. Производная коэффициента нормальной силы изолированного крыла по углу атаки

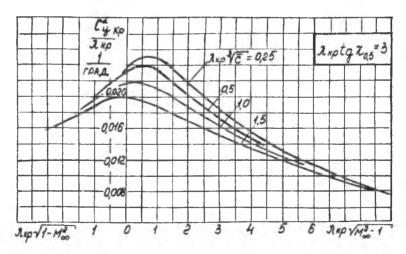


Рис.7.8. Производная коэффициента нормальной силы изолированного крыла по углу атаки

$$K_{dd} = \frac{Y_{KP}^{d} + Y_{KP}^{d}i}{C^{d}} = \frac{C_{y}^{d} KP + C_{y}^{d} KPi}{C^{d}},$$

где  $V_{\kappa\rho}$  - производная нормальной силы изолированного крыла по

Значения коэффициента интерференции определяются по формуле

в которой 🚜 - теоретическое значение коэффициента интерференции с учетом влияния только сужения крыла  $\eta_{\kappa\rho}$  определяется по формуле

$$K_{dd} = \left(1 + O, 41\bar{D}\right)^2 \frac{1 + 3\bar{D} + \bar{D}(1 - \bar{D})\gamma_{\kappa\rho}^{-1}}{(1 + \bar{D})^2},$$

где  $\bar{\mathcal{D}} = \frac{\mathcal{D}}{\ell}$  — относительный диаметр корпуса; — польый размах несущей поверхности;

 $\mathcal{D}$  - ниаметр корпуса.

Влияние пограничного слоя корпуса на величину коэффициентов интерференции учитывает коэффициент  $\mathcal{X}_{nc}$ :

$$\mathcal{Z}_{nc} = \left(1 - \frac{2\vec{D}^2}{I - \vec{D}^2} \vec{\delta}_{\star}\right) \left[1 - \frac{\vec{D}(\gamma_{\kappa\rho} - 1)}{(I - \vec{D})(I + \gamma_{\kappa\rho})} \vec{\delta}_{\star}\right].$$

Здесь  $\delta_{z}$  - относительная толщина вытеснения, определяемая по формуле

8 = 0,093 Li (1+0,4M +0,147 M -0,006 M),

где 2, - расстояние от носа корпуса до середины борговой хорды крыла.

Учет влияния сжимаемости осуществляется коэффициентом  $\mathcal{Z}_{\mathsf{M}}$  , определяемым по рис. 7.9. Зависимость коэффициентов интерференции от длины передней части корпуса учитынает коэффициент 2,:  $\mathcal{Z}_{H} = 0,6 + 0,4 \left(1 - exp(-0,5 \frac{L_{\delta}}{\pi})\right)$ ,

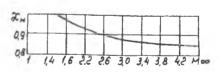


Рис. 7.9. Коэффициент. учигывающий влияние сжимаемости

где  $L_{s}$  – расстояние от носа корпуса до начала борговой хорды крыла Коэффициент интерференции К характеризует изменение обшей нормальной силы несущей поверхности вследствие взаимного влияния корпуса и крыльев:

$$K_{\alpha\alpha} = \frac{Y^{\alpha}_{KO} + Y^{\alpha}_{KO} + Y^{\alpha}_{KO}}{Y^{\alpha}_{KO}} = \frac{C^{\alpha}_{y KO} + C^{\alpha}_{y KO} + C^{\alpha}_{y KO}}{C^{\alpha}_{y KO}},$$

гло суко- произведная коэффициента нормальной силы изслированного крыла по углу атаки;

 $C_{y}^{*}$  лр $_{i}$  - производная коэффициента дополнительной нормальной силы, инпушированной корлусом на крыле;

 $\mathcal{L}_{u,kggg}^{d}$  — производная коэффициента дополнительной нормальной силы, возникающей на корпусе вследствие влияния крыльев на корпус, которое выражается в распространении повышенного давления с нижней поверхности крыла и разрежения с верхней на соответствующие участки поверхности корпуса.

Значение коэффициента  $K_{\star\star}$  определяется в зависимости от числа Мауа М по слепующим формулам:

при 
$$M_{\infty} < I$$
  $K_{\alpha \alpha} = K_{\alpha \alpha}^{*} \mathscr{L}_{nc} \mathscr{L}_{nc} \mathscr{L}_{nc} \mathscr{L}_{+} ;$  при  $M_{\infty} > I$   $K_{\alpha \alpha} = \left[K_{\alpha \alpha}^{*} + (K_{\alpha \alpha}^{*} - K_{\alpha \alpha}^{*})F(L_{x \delta})\right] \mathscr{L}_{nc} \mathscr{L}_{m} \mathscr{L}_{h}$ 

Георегическое значение коэффициента  $K_{\infty}$  находится по формуле

$$K_{aa}^* = 1 + 3\bar{D} - \frac{D(1-\bar{D})}{2\pi a}$$

 $K_{\rm cl}^*=f+3\bar{D}-rac{\bar{D}(f-\bar{D})}{2\kappa\rho}$  Функция  $F(L_{xs})$  осуществляет учет влияния длины хвостовой части  $F(L_{x8}) = f - \frac{\sqrt{\pi}}{28\pi\sqrt{B}} \left\{ \mathcal{P} \left[ \left( \vec{b}_{8} + \vec{L}_{x8} \right) \sqrt{28} \right] - \mathcal{P} \left[ L_{x8} \sqrt{28} \right] \right\} \; .$ 

Здесь использованы обозначения

$$\bar{\mathcal{B}}_{\delta} = \frac{\mathcal{L}_{XB}}{\frac{\mathcal{R}}{2} \mathcal{D} \sqrt{M_{\infty}^2 - 1}}, \quad \bar{\mathcal{L}}_{XB} = \frac{\mathcal{L}_{XB}}{\frac{\mathcal{R}}{2} \mathcal{D} \sqrt{M_{\infty}^2 - 1}}, \quad B = (4 + \frac{1}{2\kappa\rho})(1 + 8\bar{D}^2), \quad (7.4)$$

где  $\mathcal{L}_{xA}$  - длина хвостовой части корпуса (от конца борговой хорды до кормового среза корпуса;

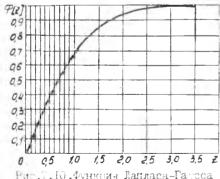


Рис.7.10.Функция Лапласа-Гаусса

- длина борговой хорды; 7кр - сужение крыла.

Функция Лапласа-Гаусса  $\mathcal{P}[z]$  от аргумента 2 определяется по рис.7.10.

Расчет коэффициента K при M > I существенно упрощается, если  $L_{xs} > 0.7$ , так нан в эгом случае F(L, )= I.

В результате учета интерференции производная нормальной силы крыла по углу атаки находится следующим образом: Сукр. ин = Сико Каа.

## 7.4. Производная коэффициента нермальней силы летательного аппарата по углу атаки

Производная коэффициента нермальной силы легательного аппарата по углу атаки  $\mathcal{C}_{\psi}^{\infty}$  определяется по формуле

$$C_y^{\alpha} = C_{y \; \kappa \rho \rho n}^{\alpha} \; \frac{S_M \; \kappa \rho \rho n}{S_M} + N \, C_{y \; y}^{\alpha} \; \frac{S_M \; y}{S_M} + \frac{n}{2} \, C_{y \; \kappa \rho}^{\alpha} \; K_{\infty \alpha} \; \frac{S_{\kappa \rho}}{S_M} \; , \label{eq:constraints}$$

где  $\mathcal{C}_{g \ \kappa o \rho n}^{\alpha}$ ,  $\mathcal{C}_{g \ g}^{\alpha}$ ,  $\mathcal{C}_{g \ \kappa \rho}^{\alpha}$  - производные коэффициентов нормальных сил корпуса, ускорителей и крыльев;

N , n - количество ускорителей и крыльев;  $S_{M. \, KQQRR}$  ,  $S_{M. \, Y}$  ,  $S_{NR}$  - площади миделя корпуса, ускорителей и характерная площадь крыла;

 $\mathcal{S}_{\scriptscriptstyle M}$  - площадь миделя летательного аппарата.

### 

Коэффициент лобового сопротивления при нулевом угле атаки  $\mathcal{C}_{xa}$   $_{o}$   $(\mathcal{M}_{\wp})$  и производная коэффициента нормальной силы летательного аппарата по углу атаки  $\mathcal{C}_{\wp}^{\mathfrak{A}}$  позволяют определить продольную X и нормальную Y силы, действующие на летательный аппарат (рис.8.1):

 $X = C_{xa}$  о  $Q = S_M$ ,  $Y = C_y \circ Q = S_M$ . (8.1). При нулевом угле скольжения g = 0 под-емная сила выражается через нормальную и продольную силы:  $Y_a = Y \cos \alpha - X \sin \alpha$ .

Для малых углов атаки  $sin \alpha = \alpha$ ,  $cos \alpha = 1$  это выражение примет вид  $V_{\alpha} = Y - X_{\alpha}$ ,

где 

- утол, выраженный в радиа-

Представляя подченную силу  $Y_a$  через производную коэффициента

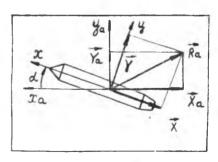


Рис.д.I. Состав дейсгвующих на алпарат аэродинамических сил

полтемной силы по углу атаки

с учетом (8.1) производная  $c_{ua}^{\alpha}$  будет определяться по формуле

$$C_{ya}^{\alpha} = C_y^{\alpha} - C_{xao}, \qquad (8.2)$$

где производные  $C_{v,a}^{v,a}$  и  $C_{v,a}^{v,a}$  имеют размерность I/рад.

Для производных  $\mathcal{C}_{q,q}^{\infty}$  и  $\mathcal{C}_{q}^{\infty}$  , имеющих размерность І/град, состношение (8.2) примет вид  $C_{y\,a}^{\alpha} = C_{y}^{\alpha} - \frac{C_{xa\,o}}{57.3}$ .

(8.3)

По формуле (8.3) определяется производная коэффициента подтемной силы летательного аппарата по углу атаки.

### 9. РАСЧЕТ КОЭФФИLИЕНТА ИНДУКТИВНОГО СОПРОТИВЛЕНИЯ ЛЕГАТЕЛЬНОГО АПЛАРАТА

### 9.1. Расчет корффициента индуктивного сопротивления корпуса

В диалазоне малых углов атаки коэффициент индуктивного 2 сопротивления корпуса определяется по формуле

$$C_{xa} : \kappa o \rho n = \left(C_{y}^{\alpha} \kappa o \rho n + \frac{2}{57.3} \lambda \kappa o \rho n\right) \frac{\alpha^{2}}{57.5},$$

в которой производная С мар имеет размерность І/град, а угол d град.

Коэффициент, учитывающий перераспределение давления по расширякцимся частям корпуса летательного аппарата определяется следующим образом:

$$\lambda_{\kappa o \rho n} = \lambda_{\kappa i} \frac{S_i}{S_{M,\kappa o \rho n}} + \lambda_{\kappa i} \frac{S_z}{S_{M,\kappa o \rho n}} + \dots + \lambda_{\kappa m} \frac{S_m}{S_{M,\kappa o \rho n}},$$

где Х - коэффициент, учигывающий перераспределение давления на носовой части алшарата;

 $\lambda_{\scriptscriptstyle H2}$  ,  $\lambda_{\scriptscriptstyle H3}$  ,  $\ldots$  ,  $\lambda_{\scriptscriptstyle Hm}$  - коэффициенты, учитывающие перераспределение давления на конических переходных частях корпуса;

 $S_{\ell}$  ,  $S_{2}$  ,  $S_{3}$  ,...,  $S_{m}$  - площади поперечных сечений корпуса в основании соответствующих конических частей;

 $S_{M,\kappa\sigma\rho\rho}$  - площадь миделя корпуса.

Коэффициент  $\lambda_{\prime\prime\prime}$  для коничесткой и оживальной носовой части определяется по рис.9.1. Коэффициенты  $\lambda_{\prime\prime2}$ ,  $\lambda_{\prime\prime3}$ , ...,  $\lambda_{\prime\prime\prime}$  для переходных частей корпуса, представляющих собой усеченные конуса, определяются по формулам

$$\lambda_{N2} = \lambda_{N2} \left( 1 - \frac{S_1}{S_2} \right), \quad \lambda_{N3} = \lambda_{N3} \left( 1 - \frac{S_2}{S_3} \right)$$
...,  $\lambda_{Nm} = \lambda_{Nm} \left( 1 - \frac{S_{m-1}}{S_m} \right),$ 

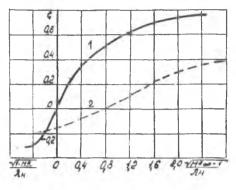


Рис.9.І. Коэффициент, учитывающий влияние перераспределения давления на носовой части: І- оживальная носовая часть; 2 - коническая носовая часть

где  $\chi_{_{HZ}}$ ,  $\chi_{_{HS}}$ ,...,  $\chi_{_{MM}}$  - коэффициенты, учитывающие перераспределение давления по конической носовой части продленного конуса длиной  $L_{_{HZ}}$ ,  $L_{_{HS}}'$ , ...,

 $S_1$ ,  $S_2$ ,...,  $S_{m-1}$  — площади верхних оснований усеченных конусов;  $S_2$ ,  $S_3$ ,...,  $S_m$  — площади нижних оснований усеченных конусов. Коэффициенты  $\chi'_{n2}$ ,  $\chi'_{n3}$ , ...,  $\chi'_{nm}$  определяются по рис.9.1.

### 9.2. Расчет коэффициента индуктивного сопротивления крыла

Коэффициент индуктивного сопротивления крыла может быть рассчитан по формуле

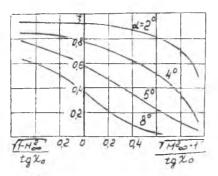
где  $\mathcal{L}_{y,\kappa\rho}^{\infty}$  — производная коэффициента нормальной силы изолированного крыла по углу атаки, имеющая размерность І/град;

Как и козффициенты интерференции;

ξ - коэффициент реализации подсасывающей силы;

 $\bar{\mathcal{C}}_{F}$  - теоретическая величина коэффициента подсасывающей силы;

d - угол атаки, имеющий размерность град.



Козфициент реализации подсасывающей силы  $\xi$  определяется по рис.9.2 в зависимости от числа маха  $M_{\infty}$  и угла стреловидчости крыла по передней кромже  $x_{o}$ . Козфициент подсасывающей силы  $\overline{C}_{\mu}$  находится по формуле  $\overline{C}_{\mu} = \overline{A}_{\kappa\rho}$ , где  $A_{\kappa\rho} = A_{\kappa\rho}$  удлинение крыла.

Рис.9.2. Коэффициент реализации подсасывающей силы

Приведенное значение коэффициента подсасывающей силы  $\widetilde{\mathcal{C}_F}$  спределяется по рис.9.3.

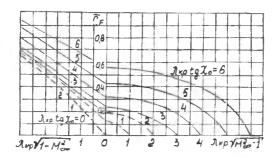


Рис. 9.3. Коэффициент подсасывающей силы

На мрыльях с заостренней передней крожкой подсасывающая сила практически не реализуется, пертому для таких крыльев можно положить кезффициент реализации равным нулю.

### 9.3. Коэффициент индуктивного сопротивления летагельного аппарата

Коэффициент индуктивного сопротивления летательного аппарата определяется следующим образом:

$$C_{Xa.i} = C_{Xa.i} \kappa_{OPT} \frac{S_{M.KOPT}}{S_{M}} + NC_{Xa.i.y} \frac{S_{M.y}}{S_{M}} + \frac{\eta}{2} C_{Xa.i.KP} \frac{S_{KP}}{S_{M}}, \qquad (9.1)$$

где Схаіковп, Схаіу, Схаікр - коэффициенты индуктивного сопротивления корпуса, ускорителей и крыльев;

 $S_{\text{м. корп}}$  ,  $S_{\text{му}}$  ,  $S_{\text{кр}}$  - площади миделя корпуса, ускорителей и характерная площадь крыльев;

№ - количество ускорителей;

s - количество крыльев; s - площадь миделя летательного аппарата.

После подстановки в (9.1) значений коэффициентов  $c_{xaikopn}, c_{xaik}$ и  $C_{xaiko}$  оно примет вид

$$C_{xa;} = (57,3) C_{y \ Kopn}^{\alpha} + 2 \sum_{Kopn} \frac{d^{2}}{37,3^{2}} \frac{S_{M, Kopn}}{S_{M}} + N(57,3) C_{y \ y}^{\alpha} + 2 \sum_{M} \frac{d^{2}}{57,3^{2}} \frac{S_{M,y}}{S_{M}} + \frac{n}{2} (57,3) C_{y \ Kp}^{\alpha} K_{da} \frac{d^{2}}{57,3^{2}} \frac{S_{Kp}}{S_{M}}.$$

В результате перегруппировки членов коэффициент индуктивного сопротивления будет определяться выражением

$$C_{XQ,i} = 57,3 \left[ C_{y \ KODT}^{\alpha} \frac{S_{M} \ KODT}{S_{M}} + N C_{y \ y}^{\alpha} \frac{S_{M,y}}{S_{M}} + \frac{n}{2} C_{y \ KD}^{\alpha} K_{\alpha \alpha} \frac{S_{KD}}{S_{M}} \right] \frac{\alpha^{2}}{57,3^{2}} + \\
+ 2 \left[ \lambda_{KODT} \frac{S_{M} \ KODT}{S_{M}} + N \lambda_{y} \frac{S_{M,y}}{S_{M}} \right] \frac{\alpha^{2}}{57,3^{2}}.$$

В этом выражении первая квадратная скобка представляет собой производную коэффициента нормальной силы летательного аппарата по углу атаки  $c_{_{_{m{y}}}}^{_{m{\alpha}}}$  , а вторая – коэффициент  $\lambda_{_{m{\Sigma}}}$  для всего летательного аппарата:

$$C_y^{\alpha} = C_{y \ \kappa o \rho n}^{\infty} \frac{S_{M \ \kappa o \rho n}}{S_{M}} + N C_{y \ y}^{\alpha} \frac{S_{M,y}}{S_{M}} + \frac{n}{2} C_{y \ \kappa \rho}^{\alpha} K_{o \alpha \alpha} \frac{S_{\kappa \rho}}{S_{M}} ,$$

$$\lambda_{\pm} = \lambda_{\kappa o \rho n} \frac{S_{M \ \kappa o \rho n}}{S_{M}} + N \lambda_{y} \frac{S_{M \ y}}{S_{M}} .$$

В итоге коэффициент индуктивного сопротивления легательного алпара-

та будет определяться по формуле

$$C_{RQ_i} = \left(C_y^{\alpha} + \frac{2}{57.3} \lambda_z\right) \frac{d^2}{57.3}$$
.

### ΙΟ. ΡΑCԿΕΙ ΚΟΘΦΦΜΙμΕΗΙΑ ΠΟΕΟΒΟΓΟ COΠΡΟΙΜΒΠΕΗΜΗ ΠΕΙΑΙΕΛЬΗΟΙΌ ΑΠΝΑΡΑΙΑ

Коэффициент лосового сопротивления летательного аппарата представляется в виде суммы двух коэффициентов: коэффициента лобового сопротивления при нулевом угле атаки  $c_{xa}$  и коэффициента индуктивного сопротивления  $c_{xa}$  ( $\alpha$ ), зависящего от угла атаки. Кроме того, оба коэффициента зависят от числа Маха  $M_{\infty}$ . Таким образом, коэффициент лобового сопротивления является функцией угла атаки и числа Маха:

$$C_{XA}(M_{\infty}, \alpha) = C_{XA}(M_{\infty}) + C_{XA}(M_{\infty}, \alpha).$$

### ΡΑCЧΕΤ ΚΟΟΡДИНАТЫ ΦΟΚУСА ЛЕГАГЕЛЬНОГО ΑΠΠΑΡΑΓΑ

### II.I. Определение фокуса летательного аппарата

Фокусом ЛА по углу атаки называют точку приложения той доли нормальной силы, которая пропорциональна углу атаки. Это значит, что момент аэродинамических сил относительно оси oz, проходящей через фочус, не зависит от угла атаки. Знание положения фокуса необходимо для определения устойчивости и управляемости апларатов.

## II.2. Расчет координаты фокуса изолированного корпуса

В общем случае корпус ЛА можно представить в виде носовой конической части, ряда комбинаций усеченного конуса и цилиндра и кормовой части (рис.II.I). Нормальные силы, действующие на носовую  $Y_{\rm HI}$ , переходную  $Y_{\rm H2}$  и кормовую  $Y_{\rm K}$  части, создают момент относительно носка летательного аппарага, который по величине равен моменту нормальной силы корпуса, приложенной в фокусе корпуса:

$$Y_{\kappa opn} x_{F \kappa opn} = Y_{Hi} x_{F \cdot Hi} + Y_{H2} x_{F H2} + Y_{\kappa} x_{F \kappa}$$
,

где Укара - нермальная сила корпуса;

 $\mathcal{X}_{\digamma KOPN}$  ,  $\mathcal{X}_{\digamma HI}$  ,  $\mathcal{X}_{\digamma H2}$  ,  $\mathcal{X}_{\digamma K}$  — координаты фокусов корпуса аппарата, носовой части, переходной части и кормовой части.

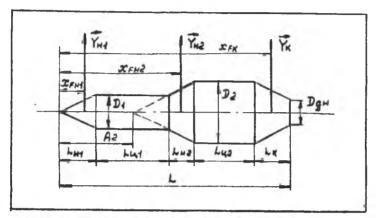


Рис.II.I. Фокус корпуса летательного аппарата

Нормальные силы приложены в фохусах корпуса и его отдельных частей, поскольку рассматривается такой диалазон углов атаки, в котором нормальная сила пропорциональна углу атаки.

Представляя нормальные силы через коэффициенты этих нормальных сил:

$$Y_{\kappa\rho\rho\eta} = C_{y \kappa\rho\rho\eta}^{\alpha} \propto Q_{\infty} S_{M. \kappa\rho\rho\eta}, \quad Y_{HI} = C_{y HI}^{\alpha} \propto Q_{\infty} S_{I},$$

$$Y_{N2} = C_{y N2}^{\alpha} \propto Q_{\infty} S_{2}, \quad Y_{K} = C_{y K}^{\alpha} \propto Q_{\infty} S_{2},$$

координата фокуса корпуса определяется по формуле

$$\mathcal{I}_{F \, KOPT} = \frac{1}{C_{y \, KOPT}^{\alpha}} \left[ C_{y \, KI}^{\alpha} \, \mathcal{I}_{F \, KI} \, \frac{S_{I}}{S_{M \, KOPT}} + C_{y \, K2}^{\alpha} \, \mathcal{I}_{F \, K2} \, \frac{S_{M2}}{S_{M \, KOPT}} + C_{y \, K}^{\alpha} \, \mathcal{I}_{F \, K} \, \frac{S_{z}}{S_{M \, KOPT}} \right].$$

Координата фокуса комбинации носовой конической части с цилиндром определяется по теории удлиненных тел с учетом эмпирических поправок:

$$\mathcal{Z}_{FHI} = \mathcal{L}_{HI} - \frac{W_{HI}}{S_I} + \mathcal{L}_{HI} \Delta \bar{\mathcal{Z}}_{FHI} ,$$

где 🛴 - длина конической части;

 $W_{Hf}$  - объем носовой конической части;

S, - площадь цилиндрической части;

 $\Delta \; \overline{\mathcal{X}}_{FHI} \; ext{-} \;$  смещение фокуса носовой части при увеличении числа Маха.

Относительная величина смещения фокуса  $\Delta \mathcal{I}_{F,H}$  зависит от числа Маха  $M_{\infty}$ , удлинений носовой  $\mathcal{J}_{H}$  и цилиндрической  $\mathcal{J}_{4}$  частей и определяется по эмпирической зависимости (рис.II.2).

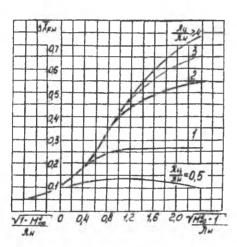


Рис.II.2. Смещение фокуса конической носовой части летагельного аппарата

Координата фокуса комбинации усеченного конуса и цилиндра определяется следующим образом Усеченный конус достраивается до полного (присоединенная фиктивная часть конуса показана на рис. II.3 пунктирными линиями).

Обозначим через  $\widetilde{x}'_{FM2}$ ,  $L'_{M2}$  координату фокуса и длину носовой части после достроения усеченного конуса и соответственно через  $\widetilde{x}''_{FM2}$ ,  $L''_{H2}$  - координату фокуса и длину фиктивного конуса. Нормальные силы  $Y''_{M2}$ ,  $Y'_{M2}$  и  $Y_{M2}$ , дейст вующие на фиктивный конус, продленный конус и усеченный конус, создают моменты относи-

тельно носка фиктивного конуса, и выполняется условие их равенства

Представляя нормальные силы через коэффициенты

координата фокуса усеченного конуса переходной части определится следующим образом:  $\widetilde{\boldsymbol{x}}_{_{F}H_{2}} = \frac{1}{C_{_{Q}H_{2}}^{\alpha}} \int_{\mathcal{C}_{_{Q}H_{2}}^{\alpha'}} \widetilde{\boldsymbol{x}}_{_{F}H_{2}}^{\prime} - C_{_{Q}H_{2}}^{\alpha''} \widetilde{\boldsymbol{x}}_{_{F}H_{2}}^{\prime\prime} - \frac{S_{_{1}}}{S_{_{2}}} \right] \,.$ 

В этом выражении координата фокуса продленного конуса  $\widetilde{x}_{FN2}$ , за которым следует цилиндрическая часть, определяется по формуле

формуле
$$\hat{\mathcal{Z}}'_{FNZ} = L'_{NZ} - \frac{W'_{NZ}}{S_z} + L'_{NZ} \Delta \bar{\mathcal{Z}}'_{FNZ},$$
гле  $W'_{NZ} = 0$ бъем продленно-

где  $W'_{NZ}$  - объем продленного конуса,  $2\tilde{X}_{FNZ}$  - относительное смещение фокуса
за счет влияния цилиндрической части аппарата.
Координата фокуса фиктивного конуса  $\tilde{X}''_{FNZ}$ , за которым отсутствует цилиндрическая часть, влиякщая
на смещение фокуса,
определяется по формуле  $\tilde{X}''_{FNZ} = \frac{U'_{NZ}}{NZ}$ ,
где  $W'''_{NZ}$  - объем фиктивного конуса.

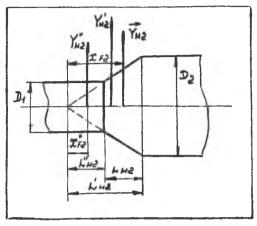


Рис.II.3. Фокус усеченной конической переходной части корпуса

Координата фокуса переходной части относительно носка летательного аппарата находится с учетом расстояния вершины фиктивного конуса от носка летательного аппарата  $A_2$  (рис.II.I):

Координата фокуса сужающейся кормовой части относительно носка летательного аппарата находится из условия расположения точки приложения нормальной силы  $Y_{\kappa}$  в середине кормовой части:

$$x_{FK} = L - 0.5 L_K$$
, где  $Z = 0.5 L_K$  ,

Координата фокуса расширяющейся кормовой части определяется по методике расчета фокуса усеченного конуса переходной части корпуса, но с учетом того, что как за фиктивным конусом, так и за продленным конусом отсутствуют цилиндрические части корпуса, смещающие его по-ложение с увеличением числа Маха.

### II.3. Расчет координаты фокуса крыльев

При расчете координаты фокуса крыла полагают, что коэффициент нормальной силы крыла, обусловленной углом атаки, можно представить в виде суммы трех слагаемых: коэффициента нормальной силы изолированных крыльев  $C_{g,\kappa\rho}^{\alpha}$   $\alpha$ ; коэффициента дополнительной нормальной силы крыльев, вызванной влиянием корпуса,  $C_{g,\kappa\rho}^{\alpha}(\kappa_{\kappa\kappa}-1)\alpha$ ; коэффициента нормальной силы, индуцированной крыльями на корпусе,  $C_{g,\kappa\rho}^{\alpha}(\kappa_{\kappa\kappa}-\kappa_{\kappa\kappa})\alpha$ .

Координаты точек приложения этих сил обозначают соответственно через  $\mathcal{X}_{F \cup S \times P}$ ,  $\mathcal{X}_{F \times P \setminus I}$ ,  $\mathcal{X}_{F \times QP \cap I}$ . Координата фокуса крыла определится выражением

$$\mathcal{I}_{FKP} = \frac{1}{K_{dd}} \left[ \mathcal{I}_{FU3.KP} + (K_{dd} - 1) \mathcal{I}_{FKP} + (K_{dd} - K_{dd}) \mathcal{X}_{FKOPR} i \right].$$

Положение фокуса изолированного крыла отсчитывают от начала средней аэродинамической хорды (САХ) крыла:

где  $\mathcal{X}_{\kappa\rho,A}$  - координата начала САХ крыла;

в. - CAX крыла;

 $\mathcal{I}_{Fu3, \kappa\rho}^{-}$  безразмерная координата фокуса, выраженная в долях САХ и отсчитываемая от начала САХ.

Величина  $\vec{x}_{FU3.10}$  определяется по рис.II.4 – II.7 в зависимости от параметров подобия  $\lambda_{KP}/M_{\infty}^2-1$  .  $\lambda_{KP}$  tg  $\chi_{A5}$  .  $\gamma_{KP}$ 

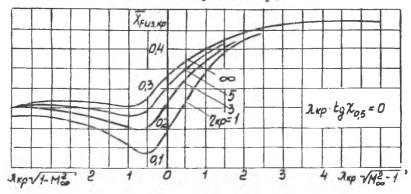


Рис. II.4. Координата фокуса изолированного крыла

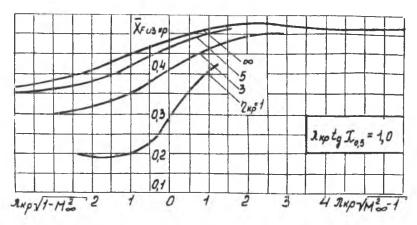


Рис. II.5. Координата фокуса изолированного крыла

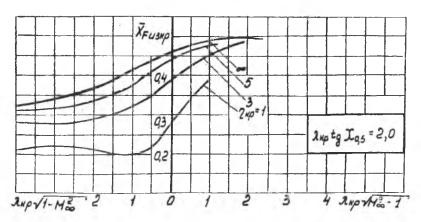


Рис. II.6. Координата фокуса изолированного крыла

Величина средней аэродинамической хорды  $\mathcal{S}_{_{\mathcal{K}\mathcal{P}}}$  крыла трапециевидной формы площадью  $\mathcal{S}_{_{\mathcal{K}\mathcal{P}}}$  , с размахом  $\ell_{_{\mathcal{K}\mathcal{P}}}$  и сужением  $\gamma_{_{\mathcal{K}\mathcal{P}}}$  находится по формуле

BA = 4 SKP [1- (1+ 7xp)2].

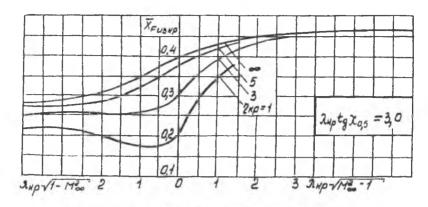


Рис. II.7. Координата фокуса изолированного крыла

Координату дополнительной нормальной силы крыльев можно определить по формуле

 $x_{F \kappa \rho} i = x_{F \mu 3. \kappa \rho} - f_i t g x_{o, 5}$ . Здесь  $x_{as}$  – угол стреловидности крыла по середине хорд;  $f_i$  – расстоя ние между фокусом изолированного крыла и точкой приложения дополнительной нормальной силы консоли, выраженное в долях размаха крыла.

Схема определения расстояния f, приведена на рис. II.8. Величина расстояния f = f определяется по рис. II.9, на котором приведена зависимость относительного расстояния f от относительного диаметра корпуса в месте крепления крыльев  $\overline{D} = \frac{D}{2}$ 

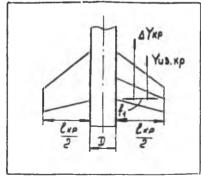


Рис.II.8. Схема приложения дополнительной нормальной силы крыла

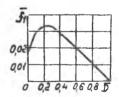


Рис.II.9. Относительное расстояние дополнительной нормальной силы крыла

Координата точки приложения нормальной силы корпуса, индушированная крыльями  $\mathcal{X}_{\mathsf{F}_{\mathsf{FOOD}}}$ , может быть рассчитана по формуле

$$\mathcal{X}_{F \kappa o \rho \sigma i} = \mathcal{X}_{\delta} + \frac{\delta_{\delta}}{2} F(L_{K\delta}) F_{i}(L_{K\delta}), \qquad (II.I)$$

 $x_s$  - координата начала бортовой хорды; где

 $\delta_{\epsilon}$  - величина борговой хорды.

Величина  $F(L_{14})$  определяется формулой (7.3).

Величина  $f_{\ell}(L_{gg})$ , входящая в выражение (II.I), определяется формулой

$$\begin{split} F_{t}(L_{XB}) &= /-\frac{1}{B\vec{\delta}_{b}^{2}}\left[exp\left(-B\vec{L}_{XB}^{2}\right) - exp\left(-B\left(\vec{\delta}_{b} + \vec{L}_{XB}\right)^{2}\right)\right] + \\ &+ \sqrt{\mathcal{R}} \vec{\delta}_{b}^{-1}B^{-0.5} \Phi\left[\vec{L}_{XB}\sqrt{2B'}\right], \end{split}$$

определяется по формуле (7.4), а  $\mathcal{P}[z]$  - функция Лапласа-Гаусса, определяется по рис. 7.10.

При достаточно длинной хвостовой части корпуса  $\bar{L}_{xx} > 0$ ,7 можно

F(Lx8)=1, F, (Lx8)=1+ \(\frac{\sqrt{\pi}}{k\sqrt{B}}\).

Если донный срез корпуса совпадает с концом борговой хорды  $\mathcal{L}_{x\theta} = \mathcal{O}_{\bullet}$  то  $F_{r}(\mathcal{L}_{x\theta}) = I - \frac{I}{\mathcal{B} \mathcal{B}_{\theta}^{-2}} \left(I - exp\left(-\mathcal{B} \overline{\mathcal{B}_{\theta}^{2}}\right)\right)$ . При дозвуковых и звуковых скоростях полета  $M_{\infty} < I$  следует принимать

$$F(L_{xB}) = F_{\epsilon}(L_{xB}) = 1,$$

$$\mathcal{X}_{F \times opn i} = \mathcal{X}_{6} + \mathcal{B}_{5} \, \bar{\mathcal{X}}_{F5},$$

$$\bar{\mathcal{X}}_{F5} = \bar{\mathcal{X}}_{F \times M3, \times p} + 0.02 \, \lambda_{xp} \, tg \, \chi_{0,5}$$

### II.4. Координата фокуса летательного аппарата

Координата фокуса летательного аппарата, состоящего из корпуса, ускорителей и крыльев, определяется по формуле

$$\mathcal{X}_{\mathcal{E}} = \frac{1}{C_{\mathcal{A}}^{\alpha}} \left[ C_{\mathcal{Y} \, \kappa\rho\rho\sigma}^{\alpha} \, \mathcal{X}_{\mathcal{E} \, \kappa\rho\rho\sigma} + N C_{\mathcal{Y} \, \mathcal{Y}}^{\alpha} \, \mathcal{X}_{\mathcal{E} \, \mathcal{Y}} \, \frac{S_{M} \, \mathcal{Y}}{S_{M}} + \frac{n}{2} \, C_{\mathcal{Y} \, \kappa\rho}^{\alpha} \, \mathcal{K}_{\mathcal{A} \, \kappa} \, \mathcal{X}_{\mathcal{E} \, \kappa\rho} \, \frac{S_{\kappa\rho}}{S_{M}} \right],$$
PIR  $C_{\mathcal{X}}^{\alpha} = C_{\mathcal{X} \, \kappa\rho\sigma}^{\alpha} \, C_{\mathcal{X} \, \kappa\rho}^{\alpha} \, \mathcal{K}_{\mathcal{X} \, \kappa\sigma}^{\alpha} \, \mathcal{K}_{\mathcal{X} \, \kappa\sigma}^{\alpha}$ 

где  $c_y^{\alpha}$  ,  $c_{y \kappa o \rho n}$  ,  $c_{y y}^{\alpha}$  ,  $c_{y \kappa \rho}^{\alpha} K_{\kappa \sigma}$  производные коэффициента нормальной силы летательного аппарата, корпуса,

ускорителей и крыльев по углу атаки:

 $x_{FKOPP}$  ,  $x_{FKP}$  - координаты фокусов корпуса, ускорителей и крыльев;

 $S_{M, \kappa o \rho \eta}$  ,  $S_{N + \gamma} S_{\kappa \rho^+}$  площади миделей корпуса, ускорителей и характерная площаль крыла:

 $S_{_{\mathcal{H}}}$  — площадь миделя летательного аппарата;  $\mathcal{N}$  ,  $_{\mathcal{D}}$  — количество ускорителей и крыльев.

### Список использованных источников

- I. Лебедев А.А., Чернобровки и Л.С. Динамика полета.М.: Машиностроение, 1973.
- 2. Краснов Н.Ф., Кошево и В.Н., Данилов А.Н., Захарченко В.Ф. Аэродинамика ракет.М.:Высп.шк., 1968.
- 3. Методические указания к практическим занятиям по аэрогазодинамике /Сост.Филиппов Г.В. Шахов В.Г. Куйбышев.авиац.ин-т.1973.
- 4. Мхитарян А.М., Ушаков В.В., Баскакова А.Г. Грубенок В.Д. Аэрогидромеханика.М.: Машиностроение, 1984.

## IPMIOMENIE I

# Таблица ПІ

CTAHJAPTHAR ATMOCGEPA

Геометрическая высота / вм	femmeparypa,	Давление. О Па	Inorhoctb € , kr/w <sup>3</sup>	Скорость звука 2 м/о	Коэффициент кинематической 2/с вязкости у м2/с
I	23	m	4	2	9
0	288,15	101324,72	I ,2250	340,28	I 4607 10 -5
1000	281,90	89875,03	7111,1	336,43	1,5812
2000	275,14	79497,24	9900°I	332,52	1,7146
3000	268,64	70124,70	9,094I	328,56	1,8624
4000	262,13	61656,09	8,1942	324,56	2,0271
2000	255,63	54044 74	7,3654	320,51	2,2103
0009	249,13	47213,32	6,6022	316,41	2 4253
2000	242,63	41079,84	5,9010	312,25	2,6452
8000	236,14	35647,64	5,2591	308,05	2,9030
0006	229 ,64	30790,72	4 ,67 IZ	303,78	3,1942
10000	223,15	26491,08	4,1357	299,45	3 5232
12000	216,66	I9390 35	3,1180	295,07	4 5595
13000	2.16.66	16571,92	2,6648	295,07	5,3351
14000	216,66	14164 13	2,2776	295.07	5,2420
15000	216,66	12106,97	I 9467	295.07	7,3029
16000	216,66	10347,92	I,6640	295.07	8 5437
17000	216,66	8845.91	1.4224	295.07	9952

Продолжение табл.[[]

Н	0	c	-	14	.7
	2	2	j.	2	0
Ic-000	216,66	95 1957	I 2159	295 07	1,1692.10-4
00061	2I6,66	6464,65	I 0395	295,07	1,3676
20000	216,66	5526,86	8,887,10-2	295.07	1,5997
21000	216,66	4725,33	7,5983	295.07	1,8710
22000	2I6 66	4040,32	6,4966	295.07	2,1883
23000	216,66	3454,64	5,5550	295.07	2,5593
24000	2I6,66	2954, IS	4,7501	295 07	2 9929
25000	216,66	2526, IB	4 0621	295,07	3,4998
26000	219,40	2162,35	3,4335	296,93	4,1842
27000	222,14	1854,51	2 9085	298,78	1166. 4
000೧ನ	224,87	1594,40	2,4701	300 61	5,9370
29000	227, 61	1372,55	2,1007	302,43	7,0510
30000	230,35	1883,59	1062.1	304,25	8,3565
31000	233,08	1022,99	1,5291	306,05	9878
32000	235 82	385,27	1,3078	307,84	1,1651.10-3
33000	238, 55	767,75	1,1212	309 605	1,3730
34000	241,28	666,92	9,6295.10-3	311,38	1,6138
35000	244,01	580,24	8,2842	313,14	I 8929
35000	246,74	505,61	7,1388	314,89	2,2165
37000	249,47	441,24	6191,6	316,62	2 590B
36000	252,20	335,46	5,324	318 36	3,0248
39000	254,93	337 ,54	4,6129	320 07	3,5216
40000	257,66	295 85	4,0003	321,78	4,0956

Окончание табл.ПІ

4	2	ო	4	Ω.	9
4 1000	260 38	259,80	3,4762	323,47	4 7529
42000	263,II	228,50	3,0236	325 IG	5 5099
43000	265,83	201,06	2,6350	326,84	6.3748
44000	268,56	177,18	2 2984	328,51	7.3674
45000	271,28	156,41	2,0086	330,17	8 4977
47000	274,00	122,26	1,5545	331,82	I 1067 10-2
45000	274,00	108,21	I,3748	33I a2	I.25I3
49000	274,00	95,63	I,2159	331,82	1,4148
20000	274,00	84 58	I 0754	331,82	I 5997
55000	270,56	45,76	5,8928.10	329,74	2,8903
00009	253,40	24 12	3,3162	319, II	4.8749
65000	236.26	12,16	1,7937	308,I3	8.5151
70000	219,15	5 83	9 2747.10 <sup>-5</sup>	296,76	I 5475.IO-I
75000	202,06	2,64	4,5490	284,95	2,9463
80000	Id5,00	III	2,0979	272,66	5,9202
م2000 م	IB5 00	0.45	8,5303, IO-6	272,66	I 4560 TO-2
00006	195,00	I,844.10-1	3,4733	272,66	3,5759

Пример оформления курсовой работы

САМАРСКИЙ ГОСУДАРСГВЕННЫЙ АЭРОКОСМИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕГ ИМЕНИ АКАДЕМИКА С.П.КОРОЛЕВА

Кафедра аэрогидродинамики

А.А. Иванов

Группа ІЗІО

PACYET AƏPOJUHAMUMECKUX XAPAKTEPUCTUK JETA TEJLEHOTO ATITAPATA

PAKETOHOCUTEJIL " PH "

Курсовая работа

Руководитель доцент Б.Б.П е т р о в

#### PEDEPAR

Курсовая работа 50 стр., 6 рисунков, 5 таблиц, I источник

ЛЕГАГЕЛЬНЫЙ АППАРАГ, ПОГРАНИЧНЫЙ СЛОЙ, СОПРОТИВЛЕНИЕ ГРЕНИН, СОПРОГИВЛЕНИЕ ДАВЛЕНИН, ВОЛНОВОЕ СОПРОГИВЛЕНИЕ, КОЭФФИЦИЕНГ ЛОБОВОГО СОПРОГИВЛЕНИЯ, УГОЛ АГАКИ, КОЭФФИЦИЕНГ ПОДЪЕМНОЙ СИЛЫ, ФОКУС ЛЕГАГЕЛЬНОГО АППАРАГА

Объектом исследования является аэродинамика летательного аппарата на активном участке полета в атмосфере Земли.

Цель курсовой работы заключается в определении аэродинамических характеристик заданного летательного аппарата во всем диапазоне скоростей полета, ограниченном гиперэвуковыми скоростями.

Расчет аэродинамических характеристик проводится по известным методикам с использованием экспериментальных данных о величине аэродинамических коэффициентов для различных форм летательных аппаратов.

Получены зависимости основных аэродинамических коэффициентов от числа маха, позволяющие определить динамическое влияние атмосферы на движущийся в ней летательный аппарат.

Полученные результаты можно использовать при решении задач баллистики и динамики движения летательного аппарата на активном участке полета в атмосфере.

### СОДЕРЖАНИЕ

Введение
I. Постановка задачи
2. Геометрические параметры летательного аппарата
3. Расчет коэффициента сопротивления трения
летательного аппарата при нулевом угле атаки
3.1. Определение коэффициента сопротивления трения
летательного аппарата
3.2. Расчет коэффициента сопротивления трения корпуса
3.3. Расчет коэффициента сопротивления трения ускори-
TEJEN
3.4. Расчет коэффициента сопротивления трения крыльев.
4. Расчет коэффициента сопротивления давления летательного
апларата при нулевом угле атаки
5. Расчет коэффициента аэродинамической продольной силы
6. Расчет производной коэффициента аэродинамической
нормальной силы по углу атаки
7. Расчет производной коэффициента аэродинамической
подъемной силы по углу атаки
8. Расчет индуктивного сопротивления летательного аппарата.
9. Расчет коэффициента лобового сопротивления летательного
аппарата
10. Расчет координаты фокуса летательного аппарата
II. Определение зависимости аэродинамических сил от числа Маха.
Заключение
Список использованных источников

### ВВЕДЕНИЕ

Ракетоноситель "РН" предназначен для выведения на орбиту спутника Земли полезной нагрузки М тонн. Это достигается за счет придания ей определенной скорости и утла ее наклона к местному горизонту на определенной высоте над поверхностью Земли. Требуемая скорость развивается за время полета ракеты на активном участке. При прохождении атмосферы двигательная установка ракеты должна развивать такую тягу, чтобы парировать аэродинамическое сопротивление и обеспечить требуемое ускорение. Поэтому параметры двигательной установки и необходимый запас топлива зависят от величин аэродинамических сил, действующих на ракету в полете.

Величина аэродинамического сопротивления, а также несущие свойства ракеты, влияющие на устойчивость ее движения, определяются формой ракеты, ее скоростью и взаимной ориентацией продольной оси ракеты и вектора скорости ее центра масс.

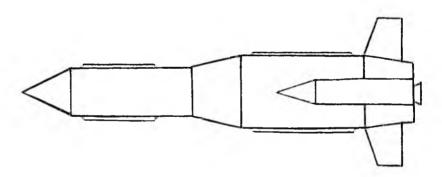


Рис.ПВ.І. Ракетоноситель "РН"

Форма ракеты "РН", внешний вид которой приведен на рис. I.В. I, представляет собой сочетание конических и цилиндрических поверхностей Кроме того, имеются небольшие аэродинамические поверхности-крылья, предназначенные для управления относительным движением ракеты в плотных слоях атмосферы.

Элементы конструкции, безотрывно обтекаемые пограничным слоем, являются источником сопротивления трения. Конические части ракеты

создают сопротивление давления и нормальную силу. Крылья создают волновое сопротивление, нормальную силу и индуктивное сопротивление при нулевых углах атаки.

Целью данной курсовой работы является определение аэродинамичес ких характеристик ракетоносителя "PH".

### І. ПОСТАНОВКА ЗАЛАЧИ

Для ракетоносителя "РН", расчетная схема которого приведена на рис. П.2. І. І. а основные параметры помещены в табл. П.2. І. І, определить следующие аэродинамические характеристики:

коэффициент сопротивления трения при нулевом угле атаки Cx TP (Man, h);

коэффициент сопротивления давления при нулевом угле атаки Cxg (Moo);

коэффициент аэродинамической продольной силы С. (М.) для высоты IO км и нулевого угла атаки;

производную коэффициента нормальной силы по углу атаки  $C_{\mu}^{\alpha}/M_{\infty}$ ) для высоты IO км:

производную коэффициента подъемной силы по углу атаки  $\mathcal{C}_{uo}^{\omega}(\mathcal{M}_{\infty})$ пля высоты IO км:

коэффициент индуктивного сопротивления  $\mathcal{C}_{so,i}\left(\mathcal{M}_{\infty},\mathcal{A}\right)$  для различных углов атаки « и высоты 10 км;

коэффициент лобового сопротивления  $C_{KQ}$  ( $M_{\infty}$ , d) для различных углов атаки « и высоты IO км;

координату фокуса летательного аппарата  $x_{\varepsilon}(M_{\infty})$ .

Значение коэффициентов определить для дискретных значений чисел Маха набегающего потока

 $M_{\infty} = (0,1;0,3;0,5;0,7;0,9;1,0;1,1;1,3;1,5;2,0;2,5;3,0;4,0;4,5;5,0),$ BHCOT, KM, h = (0.10, 20.30.40)

и углов атаки, град,  $\alpha = (2,4,6,8)$ .

Зависимости  $C_{x,ro}(M_{\infty},h)$ ,  $C_{ya}(M_{\infty})$ ,  $C_{xa}(M_{\infty},d)$ ,  $x_{F}(M_{\infty})$ и  $X_a(M_a)$ ,  $Y_a(M_a)$  представить в табличном виде и на рисуниах.

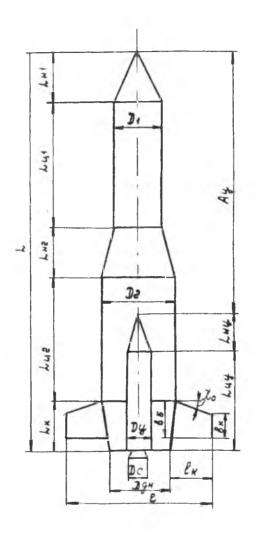


Рис.П. I. I. Схема ракетоносителя "РН"

Габлица П2.І.І

Параметры ракетоносителя "РН"

Название параметра	Обозначение	Размерность	Величина
Длина ракеты	L	М	40
Наибольший диаметр первой ступени	$D_2$	М	3,5
Наибольший диаметр второй ступени	$\mathcal{D}_{t}$	М	3
Диаметр обтекателя Полезной нагрузки	$\mathcal{D}_{\mathcal{D}_{H}}$	М	3
Диаметр ускорителя	$\mathcal{D}_{\mathcal{G}}$	М	1,2
Размах крыльев	l e	М	6
Масса первой ступени	M,	кľ	100000
Масса второй ступени	M <sub>2</sub>	кг	60000
Масса полезной нагрузки	M <sub>DH</sub>	KL	5000
Масса ракеты	Mo	кr	100000
Количество ступеней	ner	- 1	2
Количество ускорителей	N	_	2
Количество крыльев	n	-	2
Гяга двигателей первой ступени	p <sub>t</sub>	кН	2000
Гяга двигателей второй ступени	P	Ня	1200

### 2. ГЕОМЕГРИЧЕСКИЕ ПАРАМЕГРЫ ЛЕГАГЕЛЬНОГО АППАРАТА

Летательный аппарат, схема которого приведена на рис.П2.I.I, имеет следующие геометрические параметры:

геомегрические размеры элементов конструкции летательного аппарата  $L = 40\,\mathrm{M}$  ,  $L_{\rm HI} = 3\,\mathrm{M}$  ,  $L_{\rm LI} = 7\,\mathrm{M}$  ,

 $\mathcal{D}_{\ell}=\mathcal{J}_{M}$ ,  $\mathcal{D}_{2}=\mathcal{J}_{5}\mathcal{M}$ ; удлинение элементов конструкции летательного аппарата

$$\lambda_{n_i} = \frac{L_{n_i}}{\mathcal{D}_i} \;, \quad \lambda_{n_i} = \frac{3}{3} = 1 \;, \quad \lambda_{u_i} = \frac{L_{u_i}}{\mathcal{D}_i} \;, \quad \lambda_{u_i} = \frac{7}{3} = 2.3 \;;$$

сужение элементов конструкции летательного аппарата

$$Q_K = \frac{D_{gN}}{D_{2g}}, \qquad Q_K = \frac{2}{3.5} = \dots,$$

$$Q_{KQ} = \frac{B_g}{B_g}, \qquad Q_{KQ} = \frac{2}{3.5} = \dots,$$

 $7\kappa\rho = \frac{7}{6\kappa}$ :  $7\kappa\rho = ...$ , площади поперечных сечений элементов конструкции летательного  $S_1 = \frac{\pi D^2}{4}$ ,  $S_1 = \frac{3.14 \cdot 3^2}{4} = \dots$   $M^2$ ,

аппарата

$$S_2 = \frac{\pi D_z^2}{4}$$
,  $S_2 = \frac{3.14 \cdot 3.5^2}{4} = \dots M^2$ ,

плошали консолей легательного аппарата

$$S_K = \frac{B_6 + b_K}{2} \ell_K , \qquad S_K = \dots M^2.$$

- 3. РАСЧЕТ КОЭФФИЛИЕНТА СОПРОГИВЛЕНИН ТРЕНИН ЛЕГАГЕЛЬНОГО АППАРАГА ПРИ НУЛЕВОМ УГЛЕ АГАКИ
  - 3.1. Определение коэффициента сопротивления трения летагельного аппарата

Коэффициент сопротивления трения летательного алпарата (ЛА) при нулевом угле атаки  $\mathcal{C}_{x,np}$  определяется следующим образом:

$$C_{XTP} = C_{XTP, KOPT} \frac{S_{M, KOPT}}{S_{M}} + NC_{XTP, Y} \frac{S_{M, Y}}{S_{M}} + nC_{XTP, NP} \frac{S_{KP}}{S_{M}}, \qquad (3.1)$$

где  $C_{x,p}$ ,  $c_{x,p}$ ,  $C_{x,p}$ ,  $C_{x,p}$ ,  $c_{x,p}$  - коэффициенты сопротивления трения корпуса летательного аппарата, ускорителей и крыльев:

N - п - количество ускорителей и крыльев;  $S_{\text{м корд}}$ ,  $S_{\text{м и}}$ ,  $S_{\text{кр}}$ ,  $S_{\text{м}}$  - характерные площади корпуса, ускорителей крыльев и летательного аппарата.

Согласно схеме ЛА, приведенной на рис.П2.І.І, он имеет 2 ускорителя и 2 крыла (или 4 консоли), поэтому N=2, n=2.

В качестве характерных площадей корпуса и ускорителей принимаются наибольшие площади, м, их поперечных сечений (площади миделевых сечений)

 $S_{M. \, KOPR} = \frac{\Re D^2}{4} = \cdots,$  $S_{M,y} = \frac{\mathcal{R} \mathcal{D}_y^2}{\mathcal{U}} = \dots$ 

За характерную площадь крыла принимается удвоенная площадь, м $^2$ , одной консоли  $S_{KP}=2S_K=2$   $\frac{B_K+B_0}{2}$   $\ell_K=\dots$ 

За харакгерную площадь всего ЛА принимается площадь миделева сечения корпуса

Определению подлежат коэффициенты сопротивления трения корпуса  $\mathcal{C}_{X,TP,KOPH}$ , ускорителей  $\mathcal{C}_{X,TP,Y}$  и крыльев  $\mathcal{C}_{X,TP,KOP}$ , после чего то формуле (3.I) находится коэффициент сопротивления трения всего летательного анпарата.

### 3.2. Расчет коэффициента сопротивления трения корпуса

При безотрывном обтекании поверхности корпуса ЛА пограничным слоем, пренебрегая влиянием кривизны поверхности на величину силы трения, а также наклоном отдельных элементов поверхности к продольной оси корпуса, коэффициент сопротивления трения определяют следующим образом /.../:

$$C_{x \tau p. \kappa o p n} = \frac{2 C_{s M=0}}{2} \gamma_M \frac{F_{\kappa o p n}}{5_{M, \kappa o p n}}, \qquad (3.2)$$

где  $2c_{fM=0}$  - удвоенный коэффициент сопротивления трения плоской пластинки в несжимаемом потоке;

 $7_M$  - коэффициент, учитывающий влияние сжимаемости; - площадь смоченной боковой поверхности корпуса без площади донного сечения.

Коэффициент трения плоской пластинки в несжимаемом потоке определяется в зависимости от типа пограничного слоя на ее поверхности по следующим формулам:

для ламинарного пограничного слоя, возникающего при  $R_{\varrho} < 485000$ 

или 
$$\bar{\mathcal{I}}_{e} \gg I$$
:  $2C_{fM=0} = \frac{2.656}{\sqrt{R_{e}}}$ ; (3.3)

для турбулентного пограничного слоя, возникающего при  $R_e > 10^7$ 

или 
$$\bar{x}_{t} = 0$$
: 
$$2 C_{fM=0} = \frac{2.91}{(l_g R_e)^{2.58}}; \qquad (3.4)$$

для смешанного пограничного слоя, возникающего при  $485000 < \mathcal{R}_{e} < 10^{7}$  или  $0 < \overline{x}_{e} < 1$ :

$$2C_{fM=0} = \frac{2.91}{(lgR_e)^{2.58}} \left(1 - \bar{x}_e + \frac{40\bar{x}_e^{0.625}}{R_e^{0.375}}\right)^{0.8}. \tag{3.5}$$

Число Рейнольдса 
$$R_e$$
 определяется по формуле  $R_e = \frac{a \, L}{2} \frac{M_e}{2}$ , (3.6)

где  $\tilde{a}$  - сисрость звука на заданной высоте;

длина корпуса ЛА, безотрывно обтекаемая пограничным слоем;

коэффициент кинематической вязкости воздуха;

М - число маха невозмущенного потока.

Значения скорости звука и кинематической вязкости определяются по таблице стандартной атмосферы /.../ для каждой заданной высоты полета ЛА.

Относительная координата точки перехода от ламинарного пограничного слоя к турбулентному  $\bar{x}_{t}$  определяется по формуле

$$\bar{x}_{\pm} = min \left\{ \frac{10^{n}}{R_{e}}, \frac{L_{N}}{L_{NQPN}} \right\},$$

$$n = 5 + \left[ 1, 3 + 0.6 \, M_{\infty} \left( 1 - 0.25 \, M_{\infty}^{2} \right) \right] \times \left\{ 1 - \left[ \frac{lg \left( \frac{h_{+} \, Q}{L_{NQPN}} \, R_{e} - 1 \right)}{\frac{2.2 + 0.7664 \, M_{\infty}^{2}}{1 + 0.312 \, M_{\infty}^{2}}} \right]^{2} \right\}.$$
(3.7)

где  $h_{\omega}$  - средняя высота бугорков щероховатости поверхности;  $L_{\omega}$  - длина носовой части.

Высота бугорков поверхности корпуса зависит от материала и чистоты его обработки и определяется по табл..../.../. В данной курсовой работе принимается, что общивка ЛА сделана из дюралюминиевых анодированных лисгов.

Значения коэффициента  $\eta_{_{\mathcal{M}}}$  для различных чисел Маха  $M_{_{\mathcal{D}}}$  и относительной координаты перехода  $\bar{x}_{_{t}}$  определяется по рис.../.../

Площадь смоченной боковой поверхности корпуса состоит из площади боковых поверхностей конуса длиной  $L_{\rm HI}$ , цилиндров  $L_{\rm II}$  и  $L_{\rm II}$  , усеченного конуса  $L_{\rm HZ}$ , кормовой части  $L_{\rm K}$  (рис. $\Pi$ 2.I.I). Величина поверхности  $F_{\rm KQPR}$ , м², определяется следующим образом:

$$F_{KOPN} = \pi \frac{D_{t}}{2} \sqrt{L_{HI}^{2} + \frac{D_{t}^{2}}{4}} + L_{4}, 2\pi \frac{D_{t}}{2} + \dots,$$

$$F_{KOPN} = 3,14 \cdot \frac{2}{2} \sqrt{3^{2} + \frac{2^{2}}{4}} + 4 \cdot 2 \cdot 3,14 \cdot \frac{2}{2} + \dots$$

### 3.3. Расчет коэффициента сопротивления трения ускорителей

Корпус ЛА и ускорители представляют собой сочетание цилиндрических и конических поверхностей, поэтому методика расчета коэффициента трения для них одинакова.

Коэффициент сопротивления трения ускорителей  $C_{x rp. y}$  находится по соотношениям (3.2)-(3.7), которые принимают следующий вид:

$$C_{XTP, y} = \frac{2C_{fM=0}}{2} 7_{M} \frac{F_{y}}{S_{M,y}}$$

где  $F_y$  - площадь смоченной боковой поверхности ускорителя без площади донного сечения.

Коэффициент трения плоской пластины  $2c_{fM=0}$  определяется по (3.3)-(3.5).

Число Рейнольдса находится по формуле

где / - длина ускорителя.

Координата перехода  $\bar{x}_{\epsilon}$  определяется по (3.7).

Площадь смоченной боковой поверхности ускорителя,  $M^2$ , состоит из площади конуса длиной  $L_{N,y}$  и цилиндра длиной  $L_{u,y}$  и определяется следующим образом

$$F_y = \Re \frac{D_y}{2} \sqrt{L_{yy}^2 + \frac{D_y^2}{4}} + \Re D_y L_{u,y}; \quad F_y = \dots$$

### 3.4. Расчет коэффициента сопротивления трения крыльев

Коэффициент сопротивления трения крыльев определяется по формуле

где  $\gamma_c$  - коэффициент, учитывающий влияние относительной толщины профиля крыла  $\varepsilon$  . Коэффициент трения плоской пластинки  $2c_{fM=0}$  определяется по (3.3)-(3.5).

Число Рейнольдса находится по формуле

где  $\mathcal{B}_{\mathcal{CP}}$  - средыня хорда крыла.

Величина средней хорды определяется следующим образом:  $\mathcal{B}_{\mathcal{E}\rho} = \frac{\mathcal{B}_{\mathcal{E}\rho}}{\ell_{\mathcal{E}\rho}}$ . Координата перехода  $\bar{x}_t$  определяется по (3.7).

Коэффициент 7 определяется по зависимости, приведенной на рис.../.../. Относительная толщина профиля крыльев принята 0,04, поскольку профиль крыльев ромбовидный и они служат для управления этносительным движением ЛА в атмосфере.

Результаты расчетов по определению коэффициента сопротивления трения летательного аппарата приведены в табл.П2.3.1 и на рис.П2.3.1.

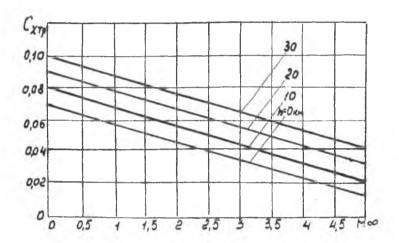


Рис. $\Pi 2.3.I$ . Зависимость коэффициента сопротивления трения от числа Maxa

Габлица П2.3.1.

Коэффициент сопротивления трения легательного аппарата для высоты  $10\,$  км  $\alpha^{\pm}$ ...  $\frac{M^2}{C}$ 

	Cx 160	
	CAD. KP	
	25	
	2° 24	
	2C+H=0	
Kpbino	В	
5	7 <b>9</b> 8	
	<sup>2</sup> 2°	
	(Rec)0	
	ļ ∂γ ļ	
	F.G.L.X.J	
0	54	
Ускоритель	2C8H=0	
pr	8	
CXO	787	
2	*X	
	(Ket)0	
	ъ	
	udox dix j	
	24	
	0=H+J2	
20	H	
Kopnyc	Ret	
×	₹.	
	(Ref.)0	
	Ке	
	∞W	

### РАСЧЕГ КОЭФФИЦИЕНГА СОПРОГИВЛЕНИН ДАВЛЕНИН БЕГАГЕЛЬНОГО АППАРАГА ПРИ НУЛЕВОМ УГЛЕ АГАКИ

Коэффициент сопротивления давления летательного аппарата при нулевом угле атаки  $C_{x,g_0}$ определяется следующим образом:

$$\mathcal{L}_{x,g} = \mathcal{L}_{x,g,\kappa\rho\rho\eta} \frac{S_{M,\kappa\rho\rho\eta}}{S_{M}} + N \mathcal{L}_{x,g,y} \frac{S_{M,y}}{S_{M}} + n \mathcal{L}_{x,g,\kappa\rho} \frac{S_{\kappa\rho}}{S_{M}},$$
 где  $\mathcal{L}_{x,g,\kappa\rho\eta\eta}$ ,  $\mathcal{L}_{x,g,\kappa\rho}$  - коэффициенты сопротивления давления корпуса ЛА, ускорителей и крыльев.

Коэффициент сопротивления давления корпуса ЛА, схема которого приведена на рис.П2.I.I. определяется по формуле

$$C_{x \, g. \, \kappa o \rho n} = C_{x \, g. \, HI} \, \frac{S_I}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, H2} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, g. \, g} \, + \, C_{x \, g. \, H2} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \, \frac{S_2}{S_{M \, \kappa o \rho n}} \, + \, C_{x \, g. \, K} \,$$

где  $C_{x,g,HI}$ ,  $C_{x,g,NZ}$ ,  $C_{x,g,K}$ ,  $C_{x,g,gH}$  — коэффициенты сопротивления давления первой носовой части, усеченного конуса, кормовой части и донной части соответственно.

Первая носовая часть имеет коническую форму. Коэффициент сопротивления давления  $c_{i,g,m}$  определяется по рис..../ в зависимости от числа Маха  $M_{\infty}$  и удлинения конуса.

Вторая носовая часть имеет форму усеченного конуса. Коэффициент сопротивления давления  $C_{t,q,M2}$  определяется следующим образом:

 $C_{Xg,N2} = C_{Xg,N2} \left( 1 - \frac{5}{5_z} \right)^s$ , где  $C_{Xg,N2}' =$  коэффициент сопротивления давления фиктивного конуса, полученного в результате продления усеченного конуса.

Величина коэффициента  $C_{1g,HZ}'$  определяется по зависимости, приведенной на рис..../.

Летательный аппарат обладает одной кормовой частью, расположенной в хвостовой части корпуса, угол полураствора которой меньше  $20^{\circ}$ . Коэффициент сопротивления давления  $C_{x,g,\kappa}$  определяется по рис..../..., в зависимости от удлинения и сужения кормовой части.

Корпус ЛА имеет одну донную часть. Донной частью является торцевая часть ЛА, расположенная за кормовой частью.

Коэффициент сопротивления давления кормовой части определяется по формуле

где  $(-c_{pgn})_{q_{r,s}}$  - коэффициент донного давления для тел вращения без сужанцейся кормовой части;

 $S_{\it QH}$  - плещадь донного среза;

корффициент донного давления, учитывающий сужение соответствующей кормовой части.

Результаты расчетов по определению коэффициента сопротивления давления летательного аппарата при нулевом угле атаки приведены в табл....

Разд.5-9 оформляются аналогично разд.4.

### ΙΟ. ΡΑCΊΕΙ ΚΟΟΡДИНΑΙΉ ΦΟΚΎCΑ ΠΕΓΑΓΕΊΘΗΟΓΟ ΑΠΠΑΡΑΓΑ

Фокусом ЛА по углу атаки называют точку приложения той доли нормальной силы, которая пропорциональна углу атаки.

Фокус ЛА, схема которого приведена на рис.П2.I.I, определяется следующим образом:

$$\mathcal{X}_F = \frac{1}{C_y^\alpha} \left( \begin{array}{ccc} C_y^\alpha & \mathcal{X}_F & \kappa o \rho n \end{array} & \frac{S_M & \kappa o \rho n}{S_M} + N C_y^\alpha & \mathcal{X}_F & \frac{S_{M,y}}{S_M} + \frac{n}{2} & C_y^\alpha & \kappa \rho \end{array} & \frac{S_{K\rho}}{S_M} \right),$$

где  $x_{F \kappa o \rho \sigma}$  ,  $x_{F y}$  ,  $x_{F \kappa \rho}$  - координаты фокуса корпуса ЛА, боковых ускорителей и крыльев.

Координата фокуса корпуса ЛА (рис.П2.I.I) определяется по формуле

 $\mathcal{X}_{FKOP\Pi} = \frac{1}{C_{g}^{\alpha} \kappa_{OP\Pi}} \left( C_{gHI}^{\alpha} \mathcal{X}_{FHI} \frac{S_{I}}{S_{H.KOP\Pi}} + C_{gHZ}^{\alpha} \mathcal{X}_{FHZ} \frac{S_{2}}{S_{H.KOP\Pi}} + C_{gK}^{\alpha} \mathcal{X}_{FK} \frac{S_{2}}{S_{H.KOP\Pi}} \right).$ 

где  $x_{_{F\,NI}}$  ,  $x_{_{F\,N2}}$  ,  $x_{_{F\,N}}$  — координаты фокуса первой носовой части, усеченного конуса и кормовой части соответственно

Результаты расчетов по определению фокуса летательного аппарата приведены в табл.... и на рис....

### ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В результате проведенных расчетов для ракетоносителя "РН"получены аэродинамические характеристики аппарата — коэффициент аэродинамической продольной силы  $C_x(M_\infty)$ , производные коэффициентов аэродинамической нормальной и подъемной силы по углу атаки  $C_y^\alpha(M_\infty)$ и  $C_{y\alpha}^\alpha(M_\infty)$ , коэффициент лобового сопротивления  $C_{x\alpha}(M_\infty,\alpha)$ , координата фокуса  $x_F(M_\infty)$  как функции числа Маха невозмущенного потока  $M_\infty$  и угла атаки  $\alpha$ .

Величина коэффициента сопротивления трения для ламинарного или гурбулентного пограничного слоя на неизменной высоте полета монотонно убывает по мере увеличения числа Маха. Это связано с увеличением числа Рейнольдса, от которого обратно пропорционально зависит коэффициент сопротивления трения плоской пластины. При фиксированной величине числа Маха с возрастанием высоты полета коэффициент сопротивления трения возрастает. К этому приводит уменьшение числа Рейнольдса, вызванное увеличением коэффициента кинематической вязкости воздуха.

Полученные аэродинамические характеристики позволяют определить цинамическое воздействие внешней среды на летательный аппарат на эктивном участке его полета в атмосфере. Васильев Валерий Валерьянович Морозов Лев Владимирович Шахов Валенгин Гаврилович

PACHET ADPOLUHAMUHECKUX XAPAKTEPUCTUK JIECA PELILHUX ATUBA PA POB

Редактор Л.Я. Чегодаева Гехн.редактор Н.М.Каленюк Корректор Н.С.Куприянова Подписано в печать 3.07.93. Формат 60х84 I/I6. Вумата офсетная. Печать оперативная. Усл.печ.л.4,65. Усл.кр.-отт. 4,77. Уч.-изд.л. 4,5. Гираж 500 экз. Заказ Арг. С-I7/93.

Самарский государственный аэрокосмический университет имени академика С.П.Королева 443086, Самара, Московское шоссе, 34

Участок оперативной полиграфии ИПО Самарского государственного аэрокосмического университета 443001, Самара, Ульяновская, 18.